



مجله کاربرد سنجش از دور و GIS در علوم منابع طبیعی (سال سوم / شماره ۳) پیاپی ۱۳۹۱

نمایه شده در سایت: پایگاه استنادی علوم جهان اسلام، جهاد دانشگاهی، مگ ایران، نورمکر

آدرس وب سایت: <http://isj.iup.ir/index.aspx?pid=95744&jid=186>



پیش‌بینی و مدل‌سازی غلظت آلاینده موноکسید کربن با تلفیق شبکه عصبی- فازی تطبیقی و

سیستم اطلاعات جغرافیایی

الله خزاعی^{۱*}، علی اصغر آل شیخ^۲، محمد کریمی^۳، محمد حسن وحیدنیا^۴

۱. دانش آموخته کارشناسی ارشد سیستم اطلاعات جغرافیایی، دانشکده مهندسی ژئودزی و ژئوپردازی، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۲. دانشیار دانشکده مهندسی ژئودزی و ژئوپردازی، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۳. استادیار دانشکده مهندسی ژئودزی و ژئوپردازی، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی
۴. دانشجوی دکتری سیستم اطلاعات جغرافیایی، دانشکده مهندسی ژئودزی و ژئوپردازی، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی

مشخصات مقاله

چکیده

امروزه آلودگی هوا اصلی‌ترین چالش محیطی در کلان شهرها به شمار می‌رود. بنابراین پایش و پیش‌بینی پارامترهای کیفیت هوا در مناطق شهری امری ضروری است. این مهم به عوامل متعددی از قبیل توپوگرافی، اقلیم، جمعیت و شبکه حمل و نقل بستگی دارد که نحوه تعامل این عوامل مکانی به عنوان پدیده‌ای دینامیک، غیرخطی و دارای ابهام عنوان شده است. در این تحقیق با به کارگیری شبکه فازی- عصبی و GIS، دانش حاکم بر محیط را در قالب قوانین فازی، از داده‌ها استخراج نموده و با استفاده از این قوانین، غلظت آلاینده موноکسید کربن پیش‌بینی و مدل‌سازی شد. منطقه مورد مطالعه شهر تهران در نظر گرفته شد. برای انجام این کار داده‌های هواشناسی ۶ ایستگاه پایش موجود در سطح شهر در فصل تابستان برای چهار سال متوالی به طور جداگانه به منظور آموزش شبکه موردن استفاده قرار گرفت. برای هر ایستگاه قوانین فازی (سوگنو و مدانی) آن استخراج شده و غلظت آلاینده با استفاده از آن قوانین تخمین زده شد. به علت اینکه پیش‌بینی در ایستگاه‌ها صورت می‌گیرد، در نهایت برای مدل‌سازی مکانی غلظت در محدوده مورد مطالعه از روش لاغ کریجینگ استفاده شده است. میانگین جذر متوسط مربع خطأ (RMSE) مجموعه ایستگاه‌ها با قوانین سوگنو، ppm ۱/۴۴۵ و با قوانین مدانی، ppm ۱/۳۷۴ به دست آمد.

واژه‌های کلیدی:

آلودگی هوا

شبکه عصبی- فازی تطبیقی

سیستم فازی

کریجینگ

سیستم اطلاعات جغرافیایی

*پست الکترونیکی مسئول مکاتبات: Ekhknt@yahoo.com

مدل شبکه عصبی برای آموزش پارامترهای سیستم فازی

(پارامترهای مجموعه‌های فازی، قوانین فازی و وزن‌های این قوانین) از طریق روش تکراری به کار برده می‌شود (۲۵). شبکه فازی- عصبی تطبیقی یکی از پرکاربردترین نوع سیستم فازی- عصبی ترکیبی می‌باشد.

در سال‌های اخیر در زمینه استفاده از شبکه عصبی- فازی تطبیقی به منظور پیش‌بینی غلظت آلاینده‌های موجود در هوا مطالعات گوناگونی صورت گرفته است. مورابیتو و ورساکی (۲۱) در سال ۲۰۰۳ سیستم عصبی- فازی را برای مدل کردن و پیش‌بینی غلظت هیدروکربنات در ناحیه‌ای از یکی از شهرهای ایتالیا پیشنهاد کردند. هیو و کیم (۱۵) در سال ۲۰۰۴ با استفاده از شبکه عصبی و سیستم فازی ماکریم غلظت روزانه ازن را پیش‌بینی نمودند. بیلدیریم و دیگران (۳۰) در سال ۲۰۰۶ با استفاده از روش عصبی- فازی میزان آلودگی O₂S و کل ذرات معلق (TSP) یکی از شهرهای ترکیه بر اساس اثرات فاکتورهای هوا سنجی تخمین زدند. جین و دیگران (۱۶) در سال ۲۰۱۰ مدل عصبی- فازی را برای پیش‌بینی متوسط یک ساعته غلظت مونوکسید کربن مورد استفاده قرار دادند. تامیک و دیگران (۲۴) در سال ۲۰۱۲ نیز از قابلیت سیستم استنتاج عصبی فازی برای تخمین غلظت آلاینده مونوکسید کربن با استفاده از پارامترهای هواشناسی و ترافیکی استفاده نمودند.

سیستم اطلاعات مکانی به عنوان یک ابزار توانمند و کارآمد در طراحی و ایجاد پایگاه اطلاعات آلودگی هوا به منظور جمع‌آوری، ذخیره، بازیابی و تجزیه و تحلیل آلودگی هوا معرفی می‌شود. از روش‌های مدل‌سازی آلودگی هوا با استفاده از GIS می‌توان به درونیابی مکانی (جانسن (۱۹)؛ گوارنر (۱۳)، مدل‌های مربوط به انتشار و پراکندگی (اکسیون (۲۹)؛ الییر (۱۰)؛ ونجون (۲۷)) و مدل رگرسیون کاربری (اسمیت و دیگران (۲۳)؛ بار (۴)؛ جرت (۲۰)) اشاره نمود.

در تحقیقات انجام شده با شبکه عصبی- فازی تطبیقی برای پیش‌بینی پارامترهای کیفیت هوا، قوانین فازی در سیستم استنتاج فازی سوگنو ایجاد شده است. از آنجایی که قسمت نتیجه‌ی قوانین این سیستم یک فرمول ریاضی بوده و چارچوبی برای نمایش دانش بشری فراهم نمی‌کند، بنابراین در این

مقدمه

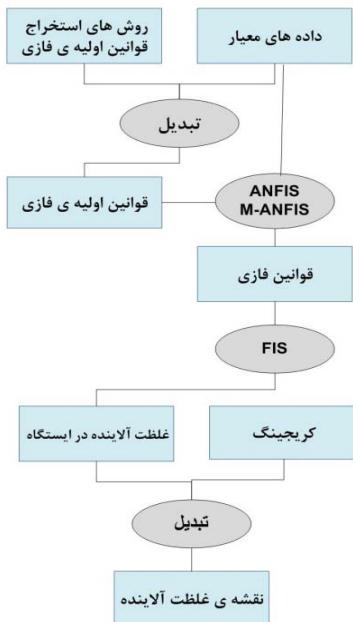
آلودگی هوا امروزه به عنوان یکی از مهم‌ترین مشکلات جوامع بشری مطرح می‌باشد. گسترش شهرنشینی، توسعه شهرها، افزایش جمعیت، توسعه فعالیت‌های صنعتی و افزایش مصرف سوخت‌های فسیلی، کمبود سیستم حمل و نقل عمومی کارا، کیفیت کم سوخت و تراکم ترافیک باعث شده که روزانه حجم وسیعی از آلاینده‌های غیر سازگار با مکانیسم‌های طبیعی در هوا تخلیه گردد (۱۶). آلودگی هوا پیامدهای زیان‌باری بر محیط زیست و سلامتی انسان‌ها دارد.

کیفیت هوا به طور روزانه در تغییر است؛ حتی در موقعی که مقدار ورود آلاینده‌ها به هوا ثابت است عوامل تعیین کننده تغییرات آب و هوایی مانند سرعت باد، جهت باد، نیمرخ حرارتی توده‌های هوا، مقدار انرژی خورشیدی به منظور انجام واکنش‌های فتوشیمیابی، مدت زمان دوام باد یا بارندگی به طور ویژه‌ای کیفیت هوا را تغییر می‌دهند (۱).

امروزه با پیشرفت سریع علم و فناوری هوش محاسباتی از اهمیت روزافزونی برخوردار گشته‌اند. هوش محاسباتی سعی در شبیه‌سازی و بازسازی مشخصات هوش از قبیل یادگیری و تطبیق آن دارد. شاخه‌های اصلی آن منطق فازی، شبکه‌های عصبی و الگوریتم‌های تکاملی می‌باشد. تحقیقات در الگوریتم‌های ترکیبی از موضوعات مهم در مطالعات هوش محاسباتی می‌باشد. امکانات زیادی برای ترکیب تکنولوژی‌های ذکر شده وجود دارد (۵ و ۹). با ترکیب منطق فازی و شبکه‌ی عصبی به علت خاصیت تکمیل‌پذیری این دو سیستم، می‌توان از مزایای دو سیستم توأمً استفاده نمود (۳۱). منطق فازی مکانیسم استنتاج را تحت عدم قطعیت شناخت انجام می‌دهد و شبکه عصبی نیز قابلیت‌هایی از قبیل یادگیری، انطباق، پردازش موازی را دارا می‌باشد. سیستم ترکیبی شبکه فازی- عصبی نامیده می‌شود (۱۲). از مزایای سیستم فازی- عصبی می‌توان به استفاده از هر نوع اطلاعات (عددی، منطقی، متغیر زبانی و...)، مدیریت اطلاعات غیر دقیق، ناقص و مبهم، توانایی یادگیری، تقلید از فرآیند تصمیم‌گیری بشر اشاره نمود (۱۶ و ۱۷). می‌توان سیستم فازی- عصبی ترکیبی (Neuro-Fuzzy Hybrid Systems) را به عنوان مهم‌ترین سیستم فازی- عصبی معرفی نمود که کاربردهای زیادی در زمینه‌های مختلف دارد. در این

روش تحقیق

در شکل ۱ چارچوب کلی مدل مورد استفاده نمایش داده شده است. که در ادامه چگونگی آن تشریح می‌شود.



شکل ۱. مراحل انجام تحقیق

اخذ و آماده‌سازی داده

ایستگاه‌های پایش پارامترهای کیفیت هوای واقع در شهر تهران زیر نظر سازمان حفاظت محیط زیست و شرکت کترل کیفیت هوای وابسته به شهرداری تهران می‌باشد. ایستگاه‌های سازمان حفاظت محیط زیست علاوه بر پارامترهای کیفیت هوای طور همزمان پارامترهای هواشناسی را نیز پایش می‌کنند. از آنجایی که غلطت آلاینده‌های موجود در هوای پارامترهای هواشناسی بستگی دارد و میزان این پارامترها در فضول مختلف متفاوت است، برای نمونه فصل تابستان در نظر گرفته شد. داده‌های هواشناسی (دما، رطوبت، فشار، سرعت باد، جهت باد) و غلطت آلاینده مونوکسیدکربن ایستگاه‌های واقع در شهر تهران برای فصل تابستان برای چهار سال متولی (۸۶-۸۹) از سازمان حفاظت محیط زیست که شامل ۶ ایستگاه پایش ثابت آلدگی هوای همچنین داده‌های غلطت آلاینده مونوکسیدکربن از شرکت کترل کیفیت هوای ۱۸ ایستگاه ثابت سنجش آلدگی هوای در سطح شهر پراکنده می‌باشد، تهیه شد. شکل ۲ محل ایستگاه‌ها را نشان می‌دهد.

تحقیق علاوه بر قوانین فازی سوگنو، قوانین در سیستم استنتاج فازی ممدانی نیز ایجاد گردید که درک و تفسیر پذیری آن آسان باشد. همچنین در این تحقیقات غلطت آلاینده در یک یا چند ایستگاه به شکل گسسته پیش‌بینی شده است که در این تحقیق با انجام لاغ کریجینگ، نقشه پیش‌بینی غلطت آلاینده در محدوده مورد مطالعه به دست آمد.

مونوکسیدکربن گازی بی‌رنگ، بی‌بو و بی‌طعم است. مطالعات نشان می‌دهد که بیش از ۷۰ درصد از مونوکسیدکربن منتشر شده در هوا در جریان عملیات حمل و نقل و حرکت خودروها تولید می‌شود (۱). این گاز باعث ایجاد اختلال در تهیه اکسیژن مورد نیاز بافت‌های بدن می‌شود. گاز مونوکسید کربن در هوای آزاد و به مقدار کم، زندگی بیماران قلبی و ریوی را به خطر می‌اندازد و در افراد سالم باعث سردد، سرگیجه، خستگی زیاد و تحریک اعصاب می‌شود.

به علت اهمیت پیش‌بینی و مدلسازی مکانی پارامترهای کیفیت هوای در این تحقیق با بهره‌گیری از شبکه فازی-عصبی تطبیقی و GIS، قوانین موجود بر ایستگاه‌های پایش، بر اساس پارامترهای هواشناسی از داده‌ها استخراج نموده و با استفاده از این قوانین، غلطت مونوکسیدکربن، پیش‌بینی و مدلسازی شد.

مواد و روش‌ها

منطقه مورد مطالعه

شهر تهران از آلوده‌ترین شهرهای جهان به شمار می‌رود. این شهر دارای مساحتی حدود ۷۳۰ کیلومتر مربع است که در $۵۱^{\circ} ۵۱' \text{ تا } ۳۸^{\circ} ۵۱'$ طول شرقی و $۳۴^{\circ} ۳۵' \text{ تا } ۳۵^{\circ} ۵۱'$ عرض شمالی قرار گرفته است. عوامل متعددی در آلودگی شهر تهران مؤثرند که در بین آن‌ها عوامل جغرافیایی و هواشناسی حائز اهمیت‌اند. کوههای اطراف به خصوص کوههای البرز در شمال که تهران را احاطه کرده‌اند مانند سدی عمل می‌کنند و باعث تجمع آلاینده‌ها در سطح شهر می‌شوند. همچنین عوامل هواشناسی از جمله وارونگی‌های دمایی و استقرار مداوم سامانه‌های پر فشار همراه با هوای پایدار در دوره‌های سرد سال باعث افزایش آلاینده‌های هوای شوند (۳). همچنین در تهران آلودگی هوای تحت تأثیر از تردد وسایل نقلیه می‌باشد (۱).

روش‌های متفاوتی وجود دارد که در این تحقیق از روش خوشبندی کاهشی، تقسیم‌بندی گریدی و تقسیم‌بندی فضای ورودی - خروجی استفاده شده است. همچنین در روش‌های خوشبندی امکان ایجاد توابع عضویت با همپوشانی زیاد وجود دارد که با استفاده از روش کاهش تعداد توابع عضویت برای هر متغیر، تفسیرپذیری قوانین بهبود یافت. در ادامه هر یک از موارد فوق به اختصار تشریح می‌شود.

روش خوشبندی کاهشی

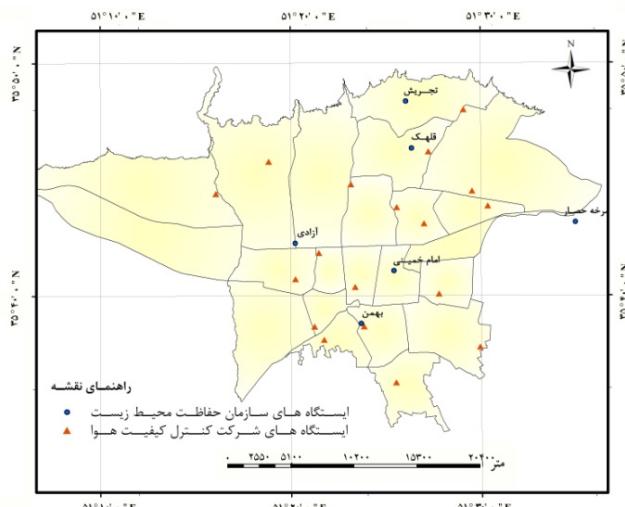
خوشبندی کاهشی یکی از روش‌های معمول ایجاد قوانین فازی اولیه می‌باشد. این الگوریتم فرم تغییر یافته الگوریتم Mountain است. در این الگوریتم هر نقطه به عنوان یک پتانسیل برای مرکز خوش بود نظر گرفته می‌شود. پتانسیل تخصیص داده شده به مرکز هر خوش بود فاصله آن از نقاط دیگر وابسته است. بعد از محاسبه پتانسیل برای هر نقطه، نقطه‌ای که دارای بالاترین پتانسیل است به عنوان مرکز خوش انتخاب می‌شود. پس از آن اندازه‌ی پتانسیل هر نقطه تصحیح می‌شود، به طوری که نزدیک اولین مرکز خوش هستند به طور چشمگیری کاهش می‌یابد(۱۴).

پس از تصحیح پتانسیل، مرکز خوش بودی با دارا بودن بیشترین پتانسیل انتخاب می‌شود. روند اخذ خوش بودی جدید و تصحیح پتانسیل تا وقتی ادامه پیدا می‌کند که پتانسیل تمام نقاط زیر کسری از پتانسیل مرکز اولین خوش بود. حاصل خوشبندی فازی k مرکز خوش به ابعاد مجموع تعداد متغیرهای ورودی و خروجی است. برای هر خوش بودی قانون تعريف می‌شود که رفتار سیستم را نشان می‌دهد(۷).

روش تقسیم‌بندی گریدی

روش تقسیم‌بندی گریدی دارای ساختار گریدی می‌باشد. تفسیرپذیری آن آسان است و به طور گسترده برای ایجاد قوانین فازی استفاده می‌شود. این روش برای تقسیم‌بندی فضای ورودی مورد استفاده قرار می‌گیرد که در سیستم فازی سوگنو کاربرد دارد.

مشکل اساسی آن این است که با افزایش تعداد متغیرهای ورودی، تعداد قوانین به صورت نمایی افزایش می‌یابد. برای



شکل ۲. موقعیت ایستگاه‌های پایش واقع در شهر تهران

داده‌های جمع‌آوری شده با فاصله‌ی زمانی یک ساعته بودند و به علت اینکه در این تحقیق متوسط غلظت ۸ ساعته مونوکسید کربن تخمین زده می‌شود، میانگین ۸ ساعته داده‌ها محاسبه شد، بدین ترتیب که هر روز سه نوبت ۸ ساعته از ۱۲ شب تا ۸ صبح، از ۸ صبح تا ساعت ۱۶ بعد از ظهر و از ساعت ۱۶ تا ۲۴ در نظر گرفته شد. داده‌های ایستگاه‌های سازمان حفاظت محیط زیست برای آموزش شبکه و داده‌های شرکت کنترل کیفیت هوا برای ارزیابی دقت مدل پیاده‌سازی شده، مورد استفاده قرار گرفت.

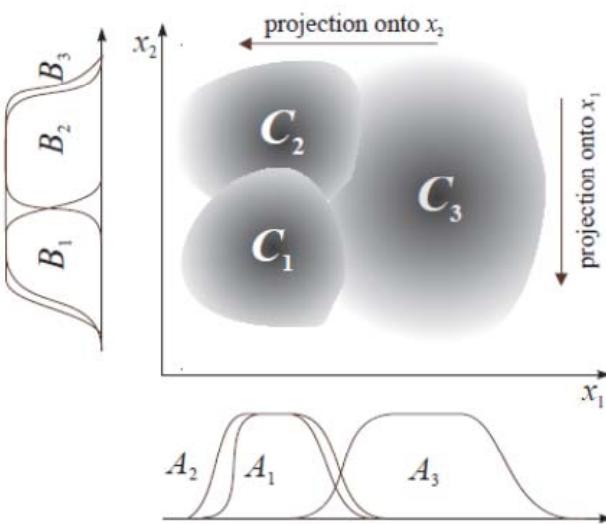
انتخاب پارامترهای ورودی

به علت اینکه در شبکه عصبی - فازی، تعداد زیاد ورودی‌ها باعث کاهش شفافیت مدل و افزایش پیچیدگی محاسبات می‌شود (۱۸)، پارامترهایی که تأثیرپذیری بیشتری بر غلظت آلینده مورد نظر دارند، انتخاب گردید. برای انتخاب پارامترهای مناسب با توجه به پارامترهای موجود برای هر ایستگاه و با استفاده از ماتریس همبستگی، میزان همبستگی مونوکسید کربن به پارامترهای هواشناسی سنجیده شد.

روش‌های استخراج قوانین اولیه فازی

در سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی قانون‌ها و توابع عضویت اولیه باید مشخص باشد و این سیستم فقط پارامترهای توابع عضویت را بهینه می‌کند. برای تعیین قانون‌ها و توابع عضویت اولیه از داده‌ها (بدون دانش کارشناسی)

در این رابطه \hat{z} نشان دهنده هر متغیر، a و b نشان دهنده تابع عضویت آن متغیر و نمایانگر داده‌های آن متغیر می‌باشد. اگر مقدار $\lambda > \lambda_0$ باشد، آن دو تابع عضویت دارای همپوشانی زیادی هستند و تابع عضویت جدیدی با میانگین‌گیری پارامترهای آن دو تابع عضویت، جایگزین آن دو مجموعه فازی می‌کنیم. λ_0 را مقداری بین $0/6$ تا $0/8$ تعریف می‌کنند. بدین ترتیب بدون اینکه دقت تغییر محسوسی کند، تفسیرپذیری قانون افزایش می‌یابد (۶).



شکل ۳. توابع عضویت اضافی که به وسیله خوشبندی به وجود می‌آید (۲۲).

شبکه عصبی - فازی

تمام تکنیک‌های ترکیبی شبکه عصبی و سیستم‌های فازی، شبکه عصبی - فازی نامیده می‌شود. ترکیب‌های مختلف این تکنیک‌ها، سیستم‌های متفاوتی از قبیل سیستم‌های عصبی فازی Concurrent, Cooperative و ترکیبی را به وجود آورده است. روش‌های مختلفی برای توسعه سیستم‌های عصبی فازی ترکیبی وجود دارد، بر اساس تحقیقات اخیر هر محقق مدل‌های خاص خود را تعریف کرده است (۲۵). دو روش معمول توسعه سیستم‌های عصبی فازی ترکیبی که در این تحقیق مورد استفاده قرار می‌گیرند، سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی (ANFIS) و سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی مددانی (M- ANFIS) می‌باشد.

هر قانون تعدادی پارامتر باشد بهینه شود که با افزایش تعداد متغیرها تعداد پارامترهای زیادی در الگوریتم‌های یادگیری باید بهینه شود. تعداد زیاد قوانین فازی تفسیرپذیری سیستم را کاهش می‌دهد. بنابراین این روش برای مجموعه داده‌ها با ابعاد کم و پوشش خوب مناسب است (۲۸).

روش تقسیم‌بندی فضای ورودی و خروجی

این روش که توسط ونگ و مندل (۲۶) در سال ۱۹۹۲ ارائه گردیده است، با تقسیم‌بندی فضای ورودی و خروجی به استخراج توابع عضویت و قوانین فازی می‌پردازد. مراحل انجام این روش به طور مختصر عبارت است از:

- تقسیم دامنه متغیرها به m (می‌تواند از یک متغیر به دیگر متفاوت باشد) ناحیه فازی.

- تعیین درجه عضویت هر داده آموزشی به ناحیه‌های مختلف و سپس برای هر متغیر تابع عضویتی که دارای درجه عضویت ماکریم است انتخاب می‌شود. بنابراین برای هر داده آموزشی یک قانون ایجاد می‌شود.

- نسبت دادن درجه به هر قانون که از ضرب درجه عضویت متغیرهای ورودی و خروجی هر قانون به دست می‌آید.

- انتخاب قانون با ماکریم درجه از بین قوانینی که دارای ناسازگاری با یکدیگر می‌باشند. (منظور از قوانین ناسازگار قوانینی است که دارای مقدمه یکسان ولی نتیجه متفاوت است) بدین ترتیب قوانین فازی ایجاد می‌شود (۲۵ و ۲۶).

کاهش تعداد توابع عضویت برای هر متغیر و ساده سازی قوانین

در روش‌های خوشبندی امکان ایجاد توابع عضویت با همپوشانی زیاد برای یک متغیر وجود دارد که این توابع عضویت تفسیرپذیری قوانین را کاهش می‌دهد (شکل ۳) بنابراین برای حذف این توابع عضویت از رابطه ۱ استفاده می‌شود (۶ و ۲۲):

$$S(A_{ij}, A_{kj}) = \frac{\sum_{l=1}^L \min\{u_{ij}(x_{jl}), u_{kj}(x_{jl})\}}{\sum_{l=1}^L \max\{u_{ij}(x_{jl}), u_{kj}(x_{jl})\}} \quad [1]$$

خوشبندی k-means برای انتخاب داده‌های آموزشی

از آنجایی که داده‌هایی که برای آموزش شبکه به کار می‌رود، باید نمونه‌ای از کل جامعه باشند و تمام مشخصه‌های جامعه را دارا باشند، برای انتخاب داده‌های آموزشی از روش خوشبندی k-means استفاده شد تا بتوان به طور اتوماتیک داده‌های مورد نیاز را از بین مجموعه داده‌ها انتخاب کرد. روند انجام این کار در زیر شرح داده شده است.

پس از استاندارد نمودن داده‌ها الگوریتم خوشبندی بر روی داده‌ها اعمال می‌شود. تعداد داده‌های هر خوش متفاوت است بنابراین با توجه به تعداد داده‌های هر خوش آنها را به عنوان داده آموزشی، چک و تست انتخاب می‌کنیم.

برای انتخاب داده‌های آموزشی ماتریس فاصله به دست آمده برای داده‌های هر خوش نسبت به مرکز آن را به صورت نزولی مرتب نموده و سپس اولین عدد که بیشترین فاصله را از مرکز خوش دارد به عنوان داده آموزشی انتخاب می‌شود، اگر فاصله عدد دوم از عدد اول از آستانه از پیش تعريف شده کمتر بود عدد دوم انتخاب نمی‌شود و اگر بیشتر بود انتخاب می‌شود. انتخاب داده آموزشی تا جایی ادامه می‌یابد که به تعداد مورد نظر، داده آموزشی برای آن خوش در نظر گرفته شود. اگر تمام داده‌ها بررسی شد و تعداد داده مورد نیاز حاصل نشد (یعنی فاصله بقیه داده‌ها از داده‌های آموزشی کوچک‌تر از حد آستانه انتخاب شده بود) به تعداد مورد نیاز، به صورت تصادفی از بین مجموعه داده باقیمانده، داده انتخاب می‌شود. پس از انتخاب داده‌های آموزشی، باقیمانده داده‌ها به صورت تصادفی به داده‌های چک و تست تقسیم می‌گردد. این کار برای تمام خوش‌ها انجام شد. حد آستانه تعريف شده برای هر خوش متفاوت است و از رابطه ۲ به دست می‌آید.

$$\epsilon = \text{Max}_{X \in \text{cl}_i} (\text{dist}(X, C_i)) / 10 \quad [2]$$

که در این رابطه C_i مرکز خوش i ام و Cl_i خوش i ام را نمایش می‌دهد (۱۱).

مدلسازی غلظت آلاینده

غلظت مونوکسید کربن در ایستگاه‌ها، با استفاده از قوانین ممدازی و فازی تولید شده برای فاصله زمانی ۸ ساعته در فصل

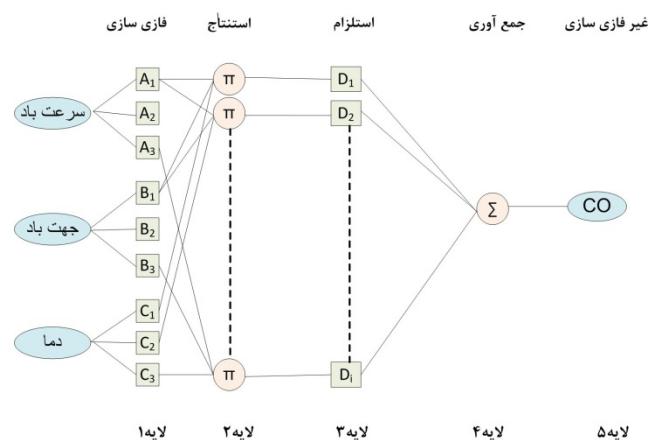
سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی (ANFIS) در سال ۱۹۹۳ توسط جنگ (۱۷) معرفی شد. به عنوان یک ساختار قاعده‌مند و مناسب برای شناسایی سیستم‌ها و مدل‌سازی غیر خطی آن‌ها به فرم فازی توجه زیادی را به خود جلب کرده است. این سیستم برای اجرای سیستم فازی سوگنو در ساختار شبکه عصبی استفاده می‌شود.

سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی ممدازی (M-ANFIS) در سال ۲۰۰۹ توسط چا و همکاران معرفی شد. این مدل تعییمی از سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی است که برای اجرای سیستم فازی ممدازی در ساختار شبکه عصبی استفاده می‌شود (۵).

قانون‌های فازی در این شبکه‌ها باید مشخص باشد، این مدل‌ها تنها توابع عضویت را برای مقدم و مؤخر قانون را مشخص می‌کنند.

روش‌های مختلفی برای تغییر و بهینه کردن پارامترها این مدل‌ها وجود دارد مثلاً استفاده از روش پس انتشار خطأ برای برآورده کلیه پارامترها، روش پس انتشار خطأ و یک عبور روش کمترین مربعات، ترکیب روش پس انتشار خطأ و کمترین مربعات و همچنین روش کمترین مربعات ترکیبی. انتخاب روش مناسب بستگی به رابطه بین پیچیدگی محاسبات و عملکرد نتایج دارد (۵).

به طور کلی ساختار عمومی سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی را می‌توان به صورت شکل ۴ نمایش داد. این ساختار برای سه متغیر ورودی و برای هر متغیر، سهتابع عضویت رسم شده است.



شکل ۴. ساختار کلی سیستم استنتاج عصبی - فازی تطبیقی (۵)

ارزیابی دقت مدل

برای ارزیابی مدل پیشنهادی به دو طریق عمل شد:

- قوانین تولید شده در هر ایستگاه با داده‌های تست همان ایستگاه با روش‌های آماری ارزیابی شد. دقت هر ایستگاه به طور جداگانه بررسی شد.

• دقت پیش‌بینی غلظت آلاینده تمام ایستگاه‌ها به طور همزمان، برای چند روز متفاوت در محل ایستگاه‌های شرکت کنترل کیفیت هوا با روش‌های آماری بررسی شد. به علت نداشتن داده در نقاط بیشتری، برای ارزیابی دقت آن به همین نقاط بسته می‌کنیم. در زیر روش‌های آماری استفاده شده برای ارزیابی دقت را به طور مختصر شرح داده می‌شود.

روش‌های آماری ارزیابی دقت

از روش‌های آماری می‌توان به جذر میانگین مربع خطای مطلق (RMSE)، میانگین خطای مطابقت (IA)، میانگین بایاس خطای مطلق (MAE)، میانگین بایاس خطای مربع (MBE) اشاره نمود. در زیر به توضیح این روش‌ها می‌پردازیم: روش IA با استفاده از فرمول ۷ به دست می‌آید:

$$d = 1 - \frac{\sum_{i=1}^n (P_i - O_i)^2}{\sum_{i=1}^n (|P_i - \bar{O}| + |O_i - \bar{O}|)^2} \quad [7]$$

که در آن P_i مقدار پیش‌بینی شده و O_i مقدار مشاهده شده و \bar{O} میانگین مشاهدات است. مقدار آن بین صفر (عدم پذیرش) و یک (پذیرش کامل سری زمانی) است (۱۶). جذر میانگین مربع خطای اندازه واقعی خطای تولید شده را نشان می‌دهد. از فرمول ۸ به دست می‌آید.

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_{i=1}^n (P_i - O_i)^2} \quad [8]$$

یک مدل خوب باید جذر میانگین مربع خطای متمایل به صفر داشته باشد (۱۶).

میانگین خطای بایاس درجه تطابق بین میانگین پیش‌بینی و میانگین مشاهدات را نشان می‌دهد. هر چه مقدار آن کمتر باشد بهتر است. رابطه ۹ آن را بیان می‌کند (۱۶).

تابستان پیش‌بینی می‌شود و سپس با استفاده از لاغ کریجینگ، نقشه مکانی غلظت مونوکسید کربن به دست می‌آید. که در زیر توضیح مختصری از لاغ کریجینگ بیان شده است.

لاغ کریجینگ

کریجینگ تخمین زمین آماری که طی آن می‌توان مقدار یک کمیت در نقاطی با مختصات معلوم را با استفاده از مقدار همان کمیت در نقاط دیگری با مختصات معلوم به دست آورد. از مهم‌ترین ویژگی‌های کریجینگ آن است که به ازای هر تخمینی خطای مرتبط با آن را می‌توان محاسبه کرد. به دلیل اینکه داده‌ها توزیع نرمال ندارند، نمی‌توان از روش‌های کریجینگ خطی استفاده کرد. در چنین حالتی بهتر است که داده‌ها را با به کارگیری یک روش تبدیل مناسب نرمال کرد تا بتوان از روش‌های خطی برای تخمین استفاده نمود. روش تبدیل لگاریتمی یکی از روش‌های معمول می‌باشد که در بسیاری از موارد کاربرد دارد. که در این تحقیق برای نرمال سازی داده‌ها از روش لاغ نرمال استفاده گردید که برای به دست آوردن مقدار تخمین حقیقی نقاط و واریانس آن نقطه به روش کریجینگ از فرمول‌های ۳ و ۴ و ۵ استفاده شد.

$$Y(x) = \ln[Z(x)] \quad [3]$$

$$Z_{OLK}^*(x_0) = \exp \left(Y^*(x_0) + \frac{\sigma_{OK}^2}{2} - \Psi \right) \quad [4]$$

$$\sigma_{OLK}^2 = M^2 e^{\sigma^2} \left[1 + e^{-\sigma_{OK}^2 + \Psi} (e^\Psi - 2) \right] \quad [5]$$

که در این رابطه‌ها $Z(x)$ مقدار واقعی داده، $Y(x)$ مقدار تبدیل یافته‌ی داده با نرمال‌سازی به روش لاغ نرمال، Ψ ضریب لاغرانژ، σ_{OK}^2 واریانس به دست آمده از کریجینگ معمولی با داده‌های نرمال است. (x_0) مقدار تخمین زده شده به وسیله کریجینگ معمولی با داده‌های نرمال است. M از رابطه ۶ که در آن σ^2 واریانس و m میانگین داده‌های تبدیل یافته (نرمال شده) هستند (۸).

$$E(Z(x)) = \exp \left(m + \frac{\sigma^2}{2} \right) = M \quad [6]$$

$$H_0 = \text{بین مونوکسید کربن و دما همبستگی وجود دارد} \\ .(p=0)$$

$$H_1 = \text{بین مونوکسید کربن و دما همبستگی وجود ندارد} \\ .(p \neq 0)$$

به همین ترتیب برای پارامترهای دیگر، فرض در نظر گرفته شد. با توجه به مقدار P-value چون مقدار این آماره برای دما، جهت باد و سرعت باد کمتر از ۰/۰۵ است، فرض H_0 برای هر سه آزمون رد می‌شود. بنابراین نشان می‌دهد که سه پارامتر دما، سرعت باد و جهت باد به آلاینده مونوکسیدکربن همبستگی دارد. همان طور که مشاهده می‌شود p-value برای رطوبت هم در این ایستگاه مقدار کمی است که همبستگی به مونوکسید کربن را نشان می‌دهد ولی چون تعداد زیاد پارامترها محاسبات را پیچیده می‌کند و در همه ایستگاهها صادق نبود، از آن صرف نظر شد.

M-ANFIS و آموزش شبکه ANFIS

به منظور آموزش شبکه ANFIS و M-ANFIS از داده‌های هر ایستگاه به طور جداگانه استفاده شد. برای این کار در هر ایستگاه داده‌ها با استفاده از روش خوشبندی K-means به سه دسته داده‌های آموزشی (۷۰٪/داده‌ها)، داده‌ی چک (۲۰٪/داده‌ها) و داده‌های تست (۱۰٪/داده‌ها) تقسیم شدند.

برای آموزش شبکه از نرم افزار متلب (Matlab) استفاده گردید. در شبکه ANFIS آموزش در دو روش پسانششارخطا و روش ترکیبی پسانششارخطا و کمترین مربعات انجام شد. برای ایجاد قوانین اولیه از دو روش تقسیم‌بندی گریدی و خوشبندی کاهشی استفاده شد، که در روش اول تعداد توابع عضویت و نوع آن برای پارامترهای دما، سرعت باد و جهت باد از روش سعی و خطا به دست آمد. نتیجه نشان داد که با در نظر گرفتن دو تابع عضویت برای پارامتر سرعت باد و سه تابع عضویت برای پارامترهای دما و جهت باد و استفاده از تابع عضویت گوسین بهترین حالت ایجاد می‌شود. در خوشبندی کاهشی فاصله مؤثر را ۰/۴۵ در نظر گرفته شد. همان طور که ذکر شد قوانین فازی سوگنو برای به کار بردن در این شبکه ایجاد می‌شود. در شبکه M-ANFIS از روش پسانششارخطا برای بهبود قوانین فازی استفاده شد. قوانین فازی اولیه از روش خوشبندی کاهشی با فاصله تأثیر ۰/۴۵ و روش تقسیم‌بندی

$$MBE = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (P_i - O_i) \quad [9]$$

میانگین خطای مطلق (MAE) به وسیله‌ی معادله ۱۰ محاسبه می‌شود (۱۶).

$$M\Delta E = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^n |P_i - O_i| \quad [10]$$

مقدار کم و زیاد پیش‌بینی را نشان می‌دهد. مقدار مثبت FB نشان‌دهنده مقدار پیش‌بینی شده کمتر از مشاهده شده است و مقدار منفی آن نشان‌دهنده این است که مقدار پیش‌بینی شده بیشتر از مشاهده شده است. $FB = 0$ نشان‌دهنده وضعیت مطلوب است. رابطه ۱۱ آن را بیان می‌کند.

$$FB = \frac{2(\bar{P} - \bar{\bar{P}})}{(\bar{O} + \bar{P})} \quad [11]$$

که در این رابطه \bar{O} میانگین مشاهدات و \bar{P} میانگین مقادیر پیش‌بینی شده است (۱۶).

نتایج

پارامترهای ورودی انتخاب شده

ضرایب همبستگی، مونوکسید کربن به پارامترهای دما، سرعت باد، جهت باد، رطوبت نسبی و فشار در ایستگاه‌های مختلف مورد بررسی قرار گرفت، که جدول ۱ این مقادیر را برای ایستگاه امام خمینی نشان می‌دهد.

جدول ۱. همبستگی مونوکسید کربن به پارامترهای هواشناسی

	مونوکسید کربن	p-value
دما	۰/۱۸۰	۰/۰۰۰
جهت باد	-۰/۲۱۱	۰/۰۰۰
سرعت باد	-۰/۴۷۵	۰/۰۰۰
فشار	۰/۰۱۹	۰/۶۳۵
رطوبت	-۰/۱۲۳	۰/۰۰۲

پس از محاسبه ضرایب همبستگی، برای بررسی همبستگی بین پارامترها، فرض‌های زیر در سطح معنی دار ۰/۰۵ مورد آزمون قرار گرفت.

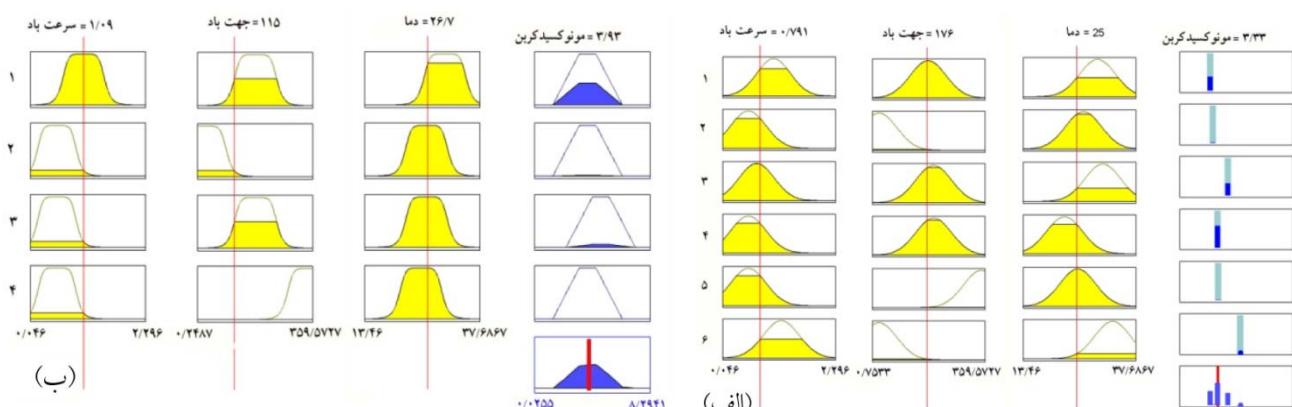
قوانین فازی ایجاد شده و ارزیابی دقت آن‌ها

قوانین فازی در هر دو سیستم سوگنو و ممدانی ایجاد گردید. شکل ۵ توابع عضویت و قوانین ایجاد شده در هر دو سیستم را به عنوان نمونه برای ایستگاه قلهک نشان می‌دهد، که قوانین ممدانی نشان داده شده با روش خوشبندی کاهشی و توابع عضویت ورودی زنگوله‌ای و خروجی ذوزنقه و قوانین سوگنو با روش خوشبندی کاهشی و توابع عضویت ورودی گوسین و با استفاده از روش آموزش پس انتشار خطأ شده است. قوانین ممدانی ایجاد شده به فرم شکل ۶ می‌باشد.

حالاتی مختلف ایجاد قوانین اولیه فازی و آموزش شبکه بررسی شد. برای هر ایستگاه مدلی که بهترین جواب را MBE، IA، RMSE می‌دهد، انتخاب شد. جدول ۲ و ۳ مقادیر MBE، IA و MAE برای حالاتی انتخاب شده برای هر ایستگاه را به دو روش ANFIS و M-ANFIS برای داده‌های تست نمایش می‌دهد.

فضای ورودی- خروجی ایجاد شد. در تقسیم‌بندی فضای ورودی - خروجی ۳ تابع عضویت برای هر متغیر در نظر گرفته شد. پیاده‌سازی این روش نیز در نرم افزار متلب انجام گردید. مدل‌های مختلفی با توابع عضویت متفاوت قابل بررسی است که ۳ مدل زیر در نظر گرفته شد:

- پارامترهای توابع عضویت مقدم و نتیجه گوسین
 - پارامترهای توابع عضویت مقدم گوسین و پارامترهای نتیجه ذوزنقه‌ای
 - پارامترهای توابع عضویت مقدم زنگوله‌ای و پارامترهای نتیجه ذوزنقه‌ای
- پس از به دست آوردن قوانین برای افزایش تفسیرپذیری قوانین از روش کاهش تعداد توابع عضویت فازی با در نظر گرفتن $\lambda = 0.8$ استفاده شد.



شکل ۵. توابع عضویت و قوانین ایجاد شده (الف) قوانین سوگنو، (ب) قوانین ممدانی

- | | |
|-----------------------------------------------------|------------------|
| 1. If (WS is mf1) and (WD is mf1) and (Temp is mf1) | then (CO is mf1) |
| 2. If (WS is mf2) and (WD is mf2) and (Temp is mf2) | then (CO is mf1) |
| 3. If (WS is mf2) and (WD is mf1) and (Temp is mf2) | then (CO is mf2) |
| 4. If (WS is mf2) and (WD is mf3) and (Temp is mf2) | then (CO is mf3) |

شکل ۶. قوانین ممدانی ایجاد شده در ایستگاه قلهک با روش ذکر شده

جدول ۲. دقت روش‌های انتخاب شده برای ایجاد قانون‌های سوگنو هر ایستگاه

ایستگاه	بهمن	قله‌ک	تجربی	آزادی	سرخه‌حصار	امام خمینی
روش	Hyb ^a -sub ^b	BP ^c -sub	Hyb-gridp ^d	Bp-sub	Hyb-gridp	Hyb-sub
RMSE (ppm)	۰/۸۳۱	۰/۹۷۴	۰/۹۰۹	۱/۵۶۴	۰/۳۷۲	۰/۸۱۹
IA	۰/۸۳۲	۰/۵۹۳	۰/۶۹۴	۰/۵۹۷	۰/۵۳۵	۰/۸۴۷
FB	۰/۰۰۲	۰/۰۲۳	۰/۰۱۱	۰/۰۲۸	۰/۰۳۳	-۰/۰۱۴
MBE (ppm)	۰/۰۰۷	-۰/۰۸۲	-۰/۰۳۳	۰/۱۲۵	۰/۰۳۴	۰/۰۵۶
MAE (ppm)	۰/۶۱۵	۰/۷۸۲	۰/۷۱۲	۱/۲۳۲	۰/۲۸۴	۰/۶۳۹

Sub^a ایجاد قانون‌ها با استفاده از روش خوش‌بندی کاوه‌شیآموزش با استفاده از روش ترکیبی Hyb^bgridp^d ایجاد قانون‌ها با استفاده از روش تقسیم‌بندی گردیدآموزش با استفاده از روش پس‌انتشار خطأ BP^c

جدول ۳. دقت روش‌های انتخاب شده برای ایجاد قانون‌های معدانی هر ایستگاه

ایستگاه	بهمن	قله‌ک	تجربی	آزادی	سرخه‌حصار	امام خمینی
روش	Mandel ^a -bell ^b -trap ^c	Sub ^d -bell-trap	Mandel-gauss ^e -gauss	Sub-gauss-trap	Sub-gauss-gauss	Sub-gauss-gauss
RMSE (ppm)	۱/۰۴۸	۱/۲۵۴	۰/۹۵۳	۱/۷۱۹	۰/۴۱۷	۱/۰۰۴
IA	۰/۶۰۶	۰/۴۱۴	۰/۵۰۲	۰/۴۸۸	۰/۴۸۳	۰/۶۰۸
FB	-۰/۰۴۵	-۰/۱۰۸	-۰/۰۳۴	-۰/۰۳۶	-۰/۰۲۹	۰/۰۱۷
MBE (ppm)	۰/۱۳۸	۰/۳۸۱	۰/۱۱۱	۰/۱۶۱	۰/۰۳۱	-۰/۰۶۷
MAE (ppm)	۰/۷۹۰	۰/۹۵۹	۰/۷۷۵	۱/۳۹۴	۰/۳۰۳	۰/۷۸۳

Bell^aتابع عضویت زنگوله‌ای Mandel^bتابع عضویت زنگوله‌ایGauss^cتابع عضویت گوسین Trap^dایجاد قانون‌ها با استفاده از روش خوش‌بندی کاوه‌شیSub^eایجاد قانون‌ها با استفاده از روش تقسیم‌بندی فضای ورودی و خروجی

می‌باشد. برای ارزیابی دقت مدل‌سازی انجام شده از داده‌های ایستگاه‌های سازمان کنترل کیفیت هوا برای ۱۰ روز که به طور تصادفی انتخاب شده است، استفاده شد. بدین صورت که از با استفاده از داده‌های هواشناسی ۶ ایستگاه سازمان محیط زیست، مقدار غلظت مونوکسیدکربن را در این ایستگاه‌ها با استفاده از قوانین فازی مربوطه پیش‌بینی نموده و سپس با استفاده از روش کریجنینگ، مقدار غلظت مونوکسیدکربن، برای ایستگاه‌های شرکت کنترل کیفیت هوا به دست می‌آید. این مقدار پیش‌بینی شده با مقدار واقعی غلظت مونوکسیدکربن در آن نقطه از طریق روش‌های ارزیابی دقت ذکر شده، مقایسه می‌شود. برای بیان بهتر میزان خطأ، ناحیه‌ای برای ۶ ایستگاه با استفاده از چندضلعی‌های تیسن (Thiessen polygon) ایجاد

برای نمونه همان طور که در جداول ۲ و ۳ مشاهده می‌شود برای ایستگاه بهمن در سیستم ANFIS، روش ایجاد قوانین اولیه با روش خوش‌بندی کاوه‌شی و آموزش شبکه به روش ترکیبی و در سیستم M-ANFIS، ایجاد قوانین اولیه با استفاده از روش تقسیم‌بندی فضای ورودی- خروجی و توابع عضویت متغیرهای ورودی زنگوله‌ای و متغیر خروجی ذوزنقه با آموزش شبکه به روش پس‌انتشار خطأ انتخاب گردید. اکنون برای نمونه تاریخ ۲۰ مرداد ۱۳۸۹ در نظر گرفته شد. غلظت مونوکسید کربن در نقاط ایستگاه‌ها با استفاده از قوانین معدانی و فازی تولید شده برای فاصله زمانی ۸ ساعته پیش‌بینی کرده و سپس با انجام کریجنینگ نقشه مکانی غلظت آلاتینه به دست آمد (شکل ۷). شکل نشان داده شده برای فاصله زمانی ۸-۱۶

از شبکه‌های ANFIS و M-ANFIS به منظور ایجاد قوانین مناسب برای هر ایستگاه پایش استفاده گردید. برای مدلسازی مکانی از روش درونیابی کریجینگ استفاده شد و چون تعداد نقاط ایستگاه‌ها کم می‌باشد (۶ ایستگاه) و مساحت ناحیه مورد مطالعه زیاد است، در حالتی که تعداد نقاط پایش بیشتر باشد، با استفاده از قابلیت‌های سیستم فازی- عصبی و کریجینگ قادر به مدلسازی مناسب‌تر نقشه‌ی پیش‌بینی غلظت آلاینده می‌باشیم. با بررسی نتایج ارزیابی آماری دقت به دست آمده با استفاده از روش ANFIS و M-ANFIS مشاهده می‌شود که تقریباً هر دو روش دارای دقت یکسان و مطلوبی است. متوسط جذر میانگین مربع خطاء (RMSE) در ارزیابی مدل انجام شده با روش ANFIS $1/445 \text{ ppm}$ و با روش M-ANFIS $1/374 \text{ ppm}$ به دست آمد.

در تحقیقات انجام شده برای آلودگی هوا با استفاده از شبکه فازی - عصبی، قوانین فازی با استفاده از سیستم استنتاج فازی سوگنو توسعه داده شده است. نتایج این تحقیقات نشان داد که استفاده از شبکه عصبی - فازی تطبیقی (ANFIS) روشی مناسب برای پیش‌بینی غلظت آلاینده‌های هوا می‌باشد و $15, 16, 21, 24$ و 30 . نتایج این تحقیق نیز مؤید این موضوع می‌باشد. همچنین در این تحقیق برای هر ایستگاه پایش علاوه بر قوانین سوگنو، قوانین در سیستم استنتاج ممданی نیز ایجاد شد که درک آن آسان و برای کارشناسان محیط زیست قابل استفاده باشد و نتایج نشان داد که استفاده از M-ANFIS نیز روشی مناسب برای پیش‌بینی آلاینده هوا و به علت تفسیرپذیری و قابل درک بودن آن کارتر می‌باشد و مناسب برای مدلسازی رفتار سیستم معرفی می‌گردد.

تشکر و قدردانی

از سازمان حفاظت محیط زیست استان تهران و شرکت کنترل کیفیت هوا وابسته به شهرداری تهران، که داده‌های مورد نیاز برای این تحقیق را در اختیار ما قرار دادند، متشرکیم.

گردید. چند ضلعی‌های تیسن، پلیگونی حول هر ایستگاه تعریف می‌کنند که نقاط موجود در هر پلیگون به ایستگاه مربوطه نسبت به بقیه ایستگاه‌ها، نزدیکتر است. خطاهای غلظت مونوکسید کربن تخمین زده شده برای ایستگاه‌های شرکت کنترل کیفیت هوا موجود در هر ناحیه، به طور جداگانه محاسبه گردید. این مقادیر در جدول ۴ برای روش ANFIS و در جدول ۵ برای M-ANFIS نشان داده شده است.

جدول ۴. ارزیابی دقت قوانین به دست آمده از روش ANFIS برای ناحیه هر ایستگاه (واحد اعداد ppm است)

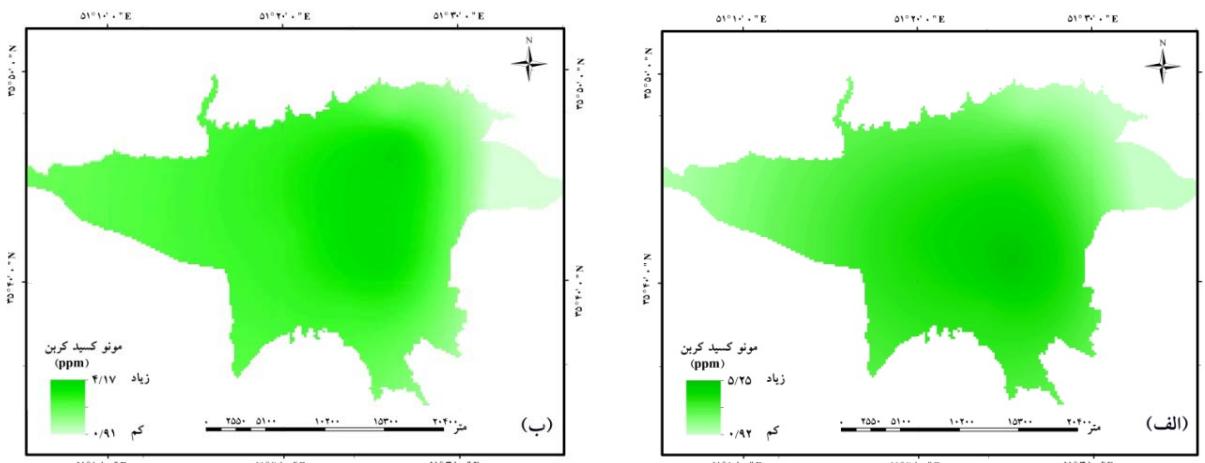
ایستگاه	بهمن	قلهک	تجربی	آزادی	امام	سرخه-	حصار خمینی
۱/۰۵۶	۱/۴۳۳	۱/۱۷۰	۰/۸۷۵	۱/۹۲۵	۱/۷۹۱	RMSE	
۰/۶۵۰	۱/۳۳۶	۰/۵۹۹	۰/۴۶۹	-۰/۲۸۲	-۰/۲۰۵	MBE	
۰/۹۱۷	۱/۳۳۶	۰/۹۷۴	۰/۶۷۵	۱/۵۱۲	۱/۴۹۵	MAE	

جدول ۵. ارزیابی دقت قوانین به دست آمده از روش M-ANFIS برای ناحیه هر ایستگاه (واحد اعداد ppm است)

ایستگاه	بهمن	قلهک	تجربی	آزادی	امام	سرخه-	حصار خمینی
۱/۲۴۳	۱/۵۸۳	۱/۱۲۶	۱/۱۰۲	۱/۷۷۴	۱/۸۴۵	RMSE	
۰/۸۰۰	۱/۳۸۲	۰/۶۸۲	۰/۴۲۷	-۰/۰۰۸	-۰/۰۶۸	MBE	
۰/۹۵۷	۱/۳۸۲	۰/۹۱۷	۰/۷۵۴	۱/۲۹۶	۱/۵۰۵	MAE	

بحث و نتیجه‌گیری

پیش‌بینی آلودگی هوا یکی از راهکارهای مدیریتی برای جلوگیری، و یا کاهش پیامدهای مخرب آن است. در این تحقیق با بهره‌گیری از شبکه عصبی- فازی و GIS، قوانین ممданی و سوگنو حاکم بر ۶ ایستگاه پایش آلودگی هوا، برای پیش‌بینی ۸ ساعته غلظت مونوکسید کربن در فصل تابستان با استفاده از پارامترهای هواشناسی به دست آمد و نقشه‌ی پیش‌بینی غلظت مونوکسید کربن مدلسازی شد.



شکل ۷. مدلسازی با (الف) قوانین سوگنو، (ب) قوانین مددانی

10. Elbir T, Mangir N, Kara M, Simsir S, Eren T, Ozdemir S. 2010. Development of a GIS-based decision support system for urban air quality management in the city of Istanbul. *Atmospheric Environment*, 44(4): 441-454.
11. Faraoun K, Boukelif A. 2006. Neural networks learning improvement using the K-means clustering algorithm to detect network intrusions. *International Journal of Computational Intelligence*, 3(2): 161-168.
12. Fullér R. 1995. Neural fuzzy systems. Åbo Akademi. pp. 320.
13. Goovaerts P, Auchincloss A, Diez-Roux A (2006) Performance comparison of spatial and space-time interpolation techniques for prediction of air pollutant concentrations in the Los Angeles area, XIth international congress of the society for mathematical geology, pp. 3-8.
14. Hammouda K, Karray F. 2000. A comparative study of data clustering techniques. *Tools of Intelligent Systems Design. Course Project SYDE*, 625: 1-20.
15. Heo J-S, Kim D-S. 2004. A new method of ozone forecasting using fuzzy expert and neural network systems. *Science of the Total Environment*, 325(1): 221-237.
16. Jain S, Khare M. 2010. Adaptive neuro-fuzzy modeling for prediction of ambient CO concentration at urban intersections and roadways. *Air Quality, Atmosphere & Health*, 3(4): 203-212.
17. Jang J-S. 1993. ANFIS: Adaptive-network-based fuzzy inference system. *Systems, Man and Cybernetics, IEEE Transactions on*, 23(3): 665-685.
18. Jang J-S. 1996. Input selection for ANFIS learning, *Fuzzy Systems*, 1996, Proceedings of the Fifth IEEE International Conference on. IEEE, pp. 1493-1499.
19. Janssen S, Dumont G, Fierens F, Mensink C. 2008. Spatial interpolation of air pollution measurements using CORINE land cover data. *Atmospheric Environment*, 42(20): 4884-4903.
20. Jerrett M, Arain A, Kanaroglou P, Beckerman B, Potoglou D, Sahsuvaroglu T, Morrison J, Giovis C. 2004. A review and evaluation of interurban air pollution exposure models. *Journal of Exposure*

منابع مورد استفاده

۱. افیونی، م. و م. عرفان منش، ۱۳۸۸. آلدگی محیط زیست: آب، خاک و هوا. انتشارات ارکان دانش. چاپ ششم، ۳۳۰ صفحه.
۲. تشنه لب، م. ۱۳۸۸. سیستم‌های فازی و کنترل فازی. انتشارات دانشگاه خواجه نصیرالدین طوسی. ۲۲۰ صفحه.
۳. صفوی، ی. و ب. علیجانی. ۱۳۸۵. بررسی عوامل جغرافیایی در آلدگی هوای تهران. پژوهش‌های جغرافیایی. ۱۱۲-۹۹: ۵۸.
4. Brauer M, Hoek G, van Vliet P, Meliefste K, Fischer P, Gehring U, Heinrich J, Cyrys J, Bellander T, Lewne M. 2003. Estimating long-term average particulate air pollution concentrations: application of traffic indicators and geographic information systems. *Epidemiology*, 14(2): 228-239.
5. Chai Y, Jia L, Zhang Z. 2009. Mamdani model based adaptive neural fuzzy inference system and its application. *International Journal of Computational Intelligence*, 5(1): 22-29.
6. Chen M-Y, Linkens DA. 2001. A systematic neuro-fuzzy modeling framework with application to material property prediction. *Systems, Man, and Cybernetics, Part B: Cybernetics, IEEE Transactions on*, 31(5): 781-790.
7. Chiu SL. 1994. Fuzzy model identification based on cluster estimation. *Journal of intelligent and Fuzzy systems*, 2(3): 267-278.
8. David M. 1988. *Handbook of applied advanced geostatistical ore reserve evaluation*. Elsevier, Amsterdam. 340 pp.
9. Eberhart R. 1998. Overview of computational intelligence [and biomedical engineering applications], *Engineering in Medicine and Biology Society*, 1998. Proceedings of the 20th Annual International Conference of the IEEE. IEEE, pp. 1125-1129.

- Science and Environmental Epidemiology, 15(2): 185-204.
21. Morabito FC, Versaci M. 2003. Fuzzy neural identification and forecasting techniques to process experimental urban air pollution data. Neural Networks, 16(3): 493-506.
22. Setnes M, Babuska R, Kaymak U, van Nauta Lemke HR. 1998. Similarity measures in fuzzy rule base simplification. Systems, Man, and Cybernetics, Part B: Cybernetics, IEEE Transactions on, 28(3): 376-386.
23. Smith L, Mukerjee S, Gonzales M, Stallings C, Neas L, Norris G, Özkaynak H. 2006. Use of GIS and ancillary variables to predict volatile organic compound and nitrogen dioxide levels at unmonitored locations. Atmospheric Environment, 40(20): 3773-3787.
24. Tomić Mladen A, Ćirić Ivan T, Živković Predrag M, Marković Dušan J. 2012. Neuro-fuzzy estimation of traffic induced air Quality. Proceedings Of Ecos 2012: The 25th International Conference On Efficiency, Cost, Optimization, Simulation and Environmental Impact Of Energy Systems June 26-29, Perugia, Italy. Neural Networks and Applications, 3: 414-419.
25. Vieira J, Dias FM, Mota A. 2004. Neuro-fuzzy systems: a survey, 5th WSEAS NNA International Conference on Neural Networks and Applications, Udine, Italia, pp. 414-419.
26. Wang L-X, Mendel JM. 1992. Generating fuzzy rules by learning from examples. Systems, Man and Cybernetics, IEEE Transactions on, 22(6): 1414-1427.
27. Wenjun C, Suozhong C. 2010. Application of GIS technology in the emergency monitoring of sudden air pollution accident, Information Science and Engineering (ICISE), 2010 2nd International Conference on. IEEE, pp. 3550-3555.
28. Wu Y, Zhang B, Lu J, Du K. 2011. Fuzzy logic and neuro-fuzzy systems: a systematic introduction. International Journal of Artificial Intelligence and Expert Systems (IJAE), 2(2): 47-80.
29. Xiwen W. 2010. The research of urban air pollution forecast base on GIS technology, Advanced Computer Theory and Engineering (ICACTE), 2010 3rd International Conference on. IEEE, pp. V4-200-V4-202.
30. Yildirim Y, Bayramoglu M. 2006. Adaptive neuro-fuzzy based modelling for prediction of air pollution daily levels in city of Zonguldak. Chemosphere, 63(9): 1575-1582.
31. Zadeh LA. 1994. Soft computing and fuzzy logic. Software, IEEE, 11(6): 48-56.



Journal of Applied RS & GIS Techniques in Natural Resource Science (Vol.3/ Issue3) autumn 2012

Indexed by ISC, SID, magiran and noormags

<http://isj.iup.ir/index.aspx?pid=95744&jid=186>



Prediction and modeling of carbon monoxide concentration with the combination of an adaptive neuro-fuzzy network and GIS

E. Khazaei^{1*}, A. A. Alesheikh², M. Karimi³, M. H. Vahidnia⁴

1. Graduated MSc. of Geographic Information System, College of Geodesy and Geomatics Engineering, Khajeh Nasir ad-Din Toosi University of Technology
2. Assoc. Prof. College of Geodesy and Geomatics Engineering, Khajeh Nasir ad-Din Toosi University of Technology
3. Assis. Prof. College of Geodesy and Geomatics Engineering, Khajeh Nasir ad-Din Toosi University of Technology
4. Ph.D. Student of Geographic Information System, College of Geodesy and Geomatics Engineering, Khajeh Nasir ad-Din Toosi University of Technology

ARTICLE INFO

Article history:

Received 6 October 2011

Accepted 25 April 2012

Available online 9 January 2013

Keywords:

Air pollution
Adaptive neuro-fuzzy network
Fuzzy system
Kriging
GIS

ABSTRACT

Nowadays, air pollution is the main environmental challenge in metropolises. Therefore, it is essential to monitor and forecast air quality parameters in urban areas. It depends upon various factors, including topography, climate, population and transportation network. The relationship between these special factors has been considered as a dynamic, the nonlinear and ambiguous phenomenon. In this study, an adaptive Neuro – fuzzy system and GIS have been used to extract knowledge of environment from data, in terms of fuzzy rules. These rules were used to predict and model carbon monoxide (CO) pollutant concentration. Tehran has been selected as the case study. The data gathered from six meteorological stations, for four consecutive years in summer, in this city were used separately to train the neural network. Fuzzy rules (Sugeno and Mamdani) were extracted for each station and then, using these rules; pollutant concentration was estimated. Having concentration predictions at station points, log- Kriging was used to model the spatial concentration in the area selected as the case study. The results showed that average RMSE of all stations using Sugeno rules is 1.445 and using Mamdani rules is 1.374.

* Corresponding author e-mail address: Ekhknt@yahoo.com