

تحلیل شدت مصدومیت ناشی از تصادفها در راههای دوخطه برون شهری

با استفاده از مدل های داده کاوی

افشین شریعت مهیمنی^{*}، استادیار، دانشکده عمران، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران
علی توکلی کاشانی، دانشجوی دکتری، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران

E-mail: shariat@iust.ac.ir

دریافت: ۱۳۸۹/۰۳/۲۱ - پذیرش: ۱۳۸۸/۰۹/۱۲

چکیده

واژه های کلیدی: داده کاوی، درخت دسته بندی و رگرسیون (CART)، شدت مصدومیت، راههای دوخطه برون شهری

۱. مقدمه

در کنار سهم بالای تصادفها، لزوم بررسی وضعیت ایمنی سرنشینان و سایل نقلیه اعم از رانندگان و مسافران را دوچندان می کند.

هدف اصلی این مطالعه، شناسایی مهم ترین عوامل تعیین کننده در شدت مصدومیت^۱ رانندگان و سایر سرنشینان و سایل نقلیه در گیر در تصادفها برای راههای اصلی دوخطه برون شهری ایران با استفاده از داده کاوی^۲ است.

داده کاوی، اکتشاف و تحلیل حجم زیادی از داده ها برای کشف الگوهای قواعد معنی دار است [Han (et. al.), 2006]. با توجه به حجم زیاد داده های تصادفهای راههای برون شهری کشور، در این مطالعه که برای ۱۶۹۶۴۸ داده مربوط به رانندگان و ۷۲۴۱ داده مربوط به سرنشینان انجام شد، استفاده از داده کاوی، ابزاری مناسب تشخیص داده شد. این مطالعه اولین تحقیق از نوع خود در کشور است که در آن داده کاوی داده های تصادفها، انجام شده است.

هزینه بسیار زیاد تصادفهای ترافیکی، باعث شده که بهبود وضع ایمنی راهها، به یکی از مهم ترین اهداف مهندسی حمل و نقل در اکثر کشورها تبدیل شود. در کشور ایران، طی ۳ سال اخیر به طور متوسط، سالیانه حدود ۲۴۰۰۰ نفر در تصادفهای ترافیکی جان خود را از دست داده اند که از این مقدار بیش از ۷۰٪ مربوط به راههای برون شهری و بقیه مربوط به نواحی درون شهری بوده است [سازمان پزشکی قانونی کشور، ۱۳۸۸]. بررسی تصادفهای برون شهری نشان می دهد که ۵۰ تا ۶۰ درصد آنها در راههای دوخطه^۳ اتفاق می افتدن [صفارزاده، ۱۳۸۶]. در ایران، بخش عظیمی از شبکه راههای برون شهری از این نوع راهها تشکیل می شده که شناسایی عوامل مؤثر بر افزایش شدت تصادفها در این راهها، نه تنها می تواند باعث جلوگیری از فوت افراد در گیر در تصادفها شود، بلکه از وقوع مصدومیت های شدید نیز جلوگیری می کند. در ایران بیش از ۹۰ درصد جابجایی مسافر، در مدد حمل و نقل جاده ای انجام می شود که این موضوع

۲. مطالعات پیشین

تاکنون مطالعات زیادی در خصوص پیش‌بینی و مدل‌سازی شدت تصادفها و نیز شدت مصدومیت وارد بـر افراد در گیر در تصادفها، انجام شده است. اکثر این مطالعات با هدف شناسایی عوامل مهم و اثرگذار بر افزایش شدت تصادف صورت گرفته است تا با حذف یا کنترل آنها، از وقوع تصادفهای شدید و به تبع آن مصدومیت‌های شدید و منجر به فوت جلوگیری شود.

از دیدگاه نظری، مدل‌های آماری لوجیت^۱ یکی از پرکاربردترین مدل‌های بکاررفته در تحلیل شدت تصادفها و یا مصدومیت هستند [Al-Ghamdi, 2002], Bedard (et. al.), 2002 Valent (et. al.), 2002, Wood (et. al.), 2002, (Yau, 2004). به عنوان مثال مطالعه‌ای در عربستان نشان داد که موقعیت محل وقوع و علت تامه تصادف، از عوامل مهم در افزایش شدت تصادف هستند (Al-Ghamdi, 2002). وود و سیمز اثر ابعاد وسیله نقلیه [2002], Wood (et. al.) و بدارد و ولنت، کمریند ایمنی و کلاه ایمنی را، عوامل تعیین‌کننده در شدت [Bedard (et. al.), 2002, Valent (et. al.), 2002] مصدومیت تشخیص دادند. مدل‌های پروبیت ترتیبی^۲، دسته‌ای دیگر از مدل‌های آماری هستند که در مدل‌سازی شدت تصادف عمومیت [Renski (et. al.), 1999, Khattak (et. al.), 2002, Kockelman (et. al.), 2002, Kweon (et. al.), 2003, Zajac (et. al.), 2003, Abdel-Aty (et. al.), 2005] به عنوان مثال؛ وآن، نشان داد که استفاده از کمریند ایمنی، ریسک مصدومیت در تصادفها را کاهش می‌دهد. در سال 2003. رنسکی، افزایش سرعت مجاز را باعث افزایش شدت مصدومیت دانست [Renski (et. al.), 1999]. زاجاک، به بررسی شرایط محل تصادف و شدت تصادفهای عابرین پیاده در راههای برون‌شهری پرداخت [Zajac (et. al.), 2003] در سال‌های اخیر پژوهشگران مختلف سعی کرده‌اند با استفاده از روش‌های ناپارامتری و ابزارهای داده‌کاوی، شدت تصادفها را پیش‌بینی کنند. این پیش‌بینی که براساس تکنیک‌های دسته‌بندی داده‌ها انجام می‌شود، از میان حجم عظیم داده‌ها، الگوهایی را استخراج می‌کند که شدت تصادفها بر حسب غیرجرحی بودن، جرحی یا فوتی بودن، هر یک در دسته‌های مربوط به خود قرار می‌گیرند و به این ترتیب شرایطی که باعث می‌شود تا یک تصادف بر حسب متغیرهای مستقل مربوط به خود در یک دسته مشخص از شدت تصادفها قرار گیرد، معلوم شود.

تاکنون اکثر مطالعاتی که در این حوزه انجام شده‌اند، از مدل‌های رگرسیون خطی تعمیم یافته^۳ استفاده کرده‌اند که رابطه بین شدت مصدومیت و عوامل تصادفها را خطی فرض می‌کنند. این پیش‌فرض می‌تواند باعث خطا در تخمین احتمال شدت مصدومیت شود [Mussone (et. al.), 1999]. از سوی دیگر هنگامی که تعداد متغیرهای مستقل و ارتباط بین آنها زیاد باشد، باعث افزایش خطا در مدل آماری می‌شود که این مهم برای داده‌های تصادفها بیشتر اتفاق می‌افتد، چرا که فرم ثبت اطلاعات تصادفها، حاوی متغیرهای متعدد ترافیکی، هندسی و انسانی است که در بسیاری مواقع با یکدیگر رابطه تنگانگی دارند، برای مثال وضعیت هوا و شرایط روسازی و یا نوع وسیله نقلیه و نوع گواهینامه. برای توسعه مدل‌های آماری لازم است که قبل از آن، فرم ثابت مدل را فرض کرد. اگر فرم ثابت مدل درست فرض نشود، باعث ایجاد خطا در بیان رابطه متغیرهای مستقل با متغیر پاسخ خواهد شد، ضمن آنکه پیش‌بینی‌های مدل، آمیخته با مقدار زیادی خطا خواهد شد. وجود داده‌های پرت از دیگر مواردی است که مدل‌های آماری شدت تصادفها را با چالش مواجه می‌کند.

مدل کارت^۴ که یک مدل ناپارامتری و بدون هرگونه پیش‌فرض در خصوص رابطه بین متغیرهای مستقل^۵ و متغیر هدف^۶ است و از روش‌های مهم داده‌کاوی است، به طور گسترده در تجارت، صنعت، مهندسی و سایر علوم استفاده شده است. مدل کارت، ابزاری قدرتمند در تعیین مهم‌ترین متغیرهای مستقل و حل مسائل دسته‌بندی و پیش‌بینی^۷ است.

در این تحقیق با استفاده از روش کارت مهم‌ترین متغیرهای مستقل اثرگذار بر شدت مصدومیت سرنشینان وسایل نقلیه، شناسایی شدند. در مدل‌های به دست آمده، علت تامه تصادف و وضعیت استفاده از کمریند ایمنی، از عوامل تعیین‌کننده در شدت مصدومیت بودند، به نحوی که سرنشینان در گیر در تصادفهایی که علت تامه آنها انحراف به چپ ناشی از سبقت بوده و از کمریند ایمنی استفاده نکرده بودند، به احتمال بیشتر، دچار مصدومیت شدیدتر شده و یا فوت گردیده‌اند.

در ادامه این بخش، به مطالعات پیشین در این زمینه پرداخته شده است. بخش سوم به روش تحقیق و معرفی روش کارت و نحوه محاسبه اهمیت متغیرها می‌پردازد. بخش چهارم، داده‌ها را توصیف کرده و بخش پنجم به تجزیه و تحلیل آنها می‌پردازد و نهایتاً بخش ششم نتایج این تحقیق را بیان می‌کند.

کافی می‌توان تحلیل‌های مناسبی برای بررسی وضعیت تصادفها توسط مدل‌هایی مانند کارت انجام داد.

۳. روش تحقیق

برای رسیدن به اهداف این مطالعه لازم بود تا از مفاهیمی چون درخت تصمیم و روش‌هایی برای یافتن متغیرهای مهم‌تر استفاده شود، بنابراین در ادامه و در شرح چگونگی روش تحقیق، به معرفی درخت تصمیم و روش کارت که برای دسته‌بندی متغیر هدف لازم است، پرداخته می‌شود. شناسایی متغیرهایی که نقش مهم‌تری در دسته‌بندی متغیر هدف دارند، براساس روابطی به نام اهمیت متغیر^{۱۴} انجام می‌گیرد. توضیحات مربوط به درخت تصمیم و اهمیت متغیر در پی آمده است.

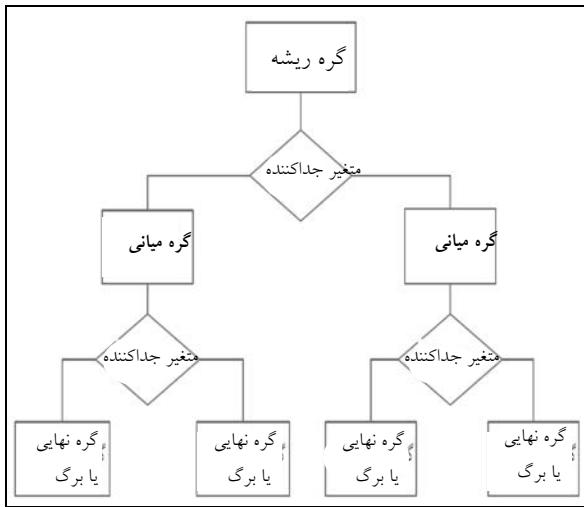
۱-۳ درخت تصمیم

دسته‌بندی، عملیاتی برای تحلیل داده‌ها و استخراج مدل به منظور توصیف و تعریف دسته‌های مهم، قابل فهم و پیش‌بینی رفتار آینده آنهاست. مدل دسته‌بندی براساس داده‌های آموزشی که متغیرهای مستقل و هدف (وابسته) آن مشخص هستند تولید شده و برای داده‌های جدیدی که هدف، پیش‌بینی متغیر هدف است، بکار گرفته می‌شود. روش‌های مختلفی برای دسته‌بندی وجود دارد که از جمله آنها می‌توان به شبکه‌های عصبی، درخت تصمیم و رگرسیون اشاره کرد. زمانی که از درخت تصمیم برای دسته‌بندی متغیر هدف اسمی^{۱۵} استفاده می‌شود، به آن درخت دسته‌بندی، و برای پیش‌بینی متغیر هدف پیوسته، به آن، درخت رگرسیون گفته می‌شود [Han (et. al.), 2006]. روش کارت، برای هر دو نوع متغیر هدف، قابل استفاده است. از آنجا که در این مطالعه، متغیر هدف، از نوع اسمی (شدت مصدومیت) است، از درخت دسته‌بندی استفاده شده است. درخت ایجاد شده به گونه‌ای است که در ابتدا همگی داده‌ها در گره ریشه (اولین گره) که در بالا قرار می‌گیرد، وجود دارند. سپس براساس متغیری که می‌تواند بیشترین همگنی را برای هر شاخه ایجاد کند، در ریشه، انشعاب ایجاد می‌شود. این عمل آنقدر ادامه می‌یابد تا داده‌های موجود در هر گره، بیشترین همگنی را داشته و به یک دسته خاص تعلق گیرند. چنین گرهی که در انتهای قرار می‌گیرد و از آن انشعابی ایجاد ننمی‌شود، گره نهایی یا برگ^{۱۶} نامیده می‌شود [Berry (et. al.), 2004].

سان و شین، با استفاده از روش کارت، شبکه‌های عصبی و تحلیل رگرسیون، به دسته‌بندی تصادفها بر حسب شدت آن در کشور کره پرداختند و نشان دادند که کمربند و کلاه ایمنی، مهم‌ترین عوامل تعیین کننده شدت تصادف هستند، [Sohn (et. al.), 2001]. شبکه‌های عصبی مصنوعی^{۱۷} از دیگر ابزارهای داده‌کاوی و روش‌های ناپارامتری است که برخی از پژوهشگران به کمک آن به تحلیل شدت تصادفها و مصدومیت افراد درگیر در تصادفها پرداخته‌اند [Abdelwahab (et. al.), 2001], [Abdelwahab (et. al.), 2002], [Delen (et. al.), 2006] به عنوان مثال دلن و همکاران، با تحلیل شدت مصدومیت ۳۰۳۵۳ راننده آمریکایی درگیر در تصادفها، نشان دادند که وضعیت استفاده از کمربند ایمنی و مصرف مشروبات الکلی، سن و جنسیت راننده، از عوامل مهم در شدت مصدومیت راننده‌گان است [Delen (et. al.), 2006].

روش کارت که از متدالول ترین روش‌های دسته‌بندی و پیش‌بینی بوده و نتایج آن در قالب درخت تصمیم^{۱۸} قابل ارایه است، توسط برخی پژوهشگران، در مطالعات ایمنی ترافیک، مورد استفاده قرار گرفته است [Stewart, (1996), Sohn (et. al.), 2001, Chong (et. al.), 2005, Tesema (et. al.), 2005, Chang (et. al.), 2006].

چانگ و همکاران، با تحلیل ۱۲۶۰۴ داده تصادف در تایوان و با استفاده از روش کارت، نشان دادند که کاربران آسیب‌پذیر (عابرین پیاده، دوچرخه‌سواران، موتورسیکلت سواران و سرنشینان وسایل نقلیه سواری) با احتمال بیشتری دچار مصدومیت‌های شدید در تصادفها می‌شوند و به این نتیجه رسیدند که مسیرهای مشترک دوچرخه و موتورسیکلت با سایر وسایل نقلیه، موقعیت‌های بسیار خطرناکی را در افزایش شدت تصادفها ایجاد می‌کند [Chong (et. al.), 2005]. مطالعه دیگری با ۴۶۵۸ داده تصادف که مربوط به پایتخت کشور اتیوپی بود و با همین روش انجام شد، نشان داد که عدم رعایت حق‌تقدیم عابر پیاده و نیز سرعت غیرمجاز، از مهم‌ترین عوامل افزایش شدت مصدومیت هستند. آنچه که این مطالعه را از سایر مطالعات پیشین در سایر کشورها نیز متمایز می‌کند، گستردگی جغرافیایی و حجم زیاد داده‌هایی است که مورد تحلیل واقع شده‌اند. از طرفی در ایران نیز استفاده از داده‌کاوی برای تحلیل تصادفهای سرنشینان برای اولین بار انجام شده است که نشان می‌دهد در صورت داشتن اطلاعات



شکل ۲. شکل شماتیکی از ساختار کلی یک درخت تصمیم

برای جداسازی هر گره به دو زیرگره، شاخص‌های مختلفی وجود دارد که معروف‌ترین آن برای داده‌های اسمی، شاخص جینی^{۲۱} است که به شکل زیر تعریف می‌شود:

$$p(j|m) = \frac{p(j,m)}{p(m)}, \quad p(j,m) = \frac{\pi(j)N_j(m)}{N_j}, \quad (1)$$

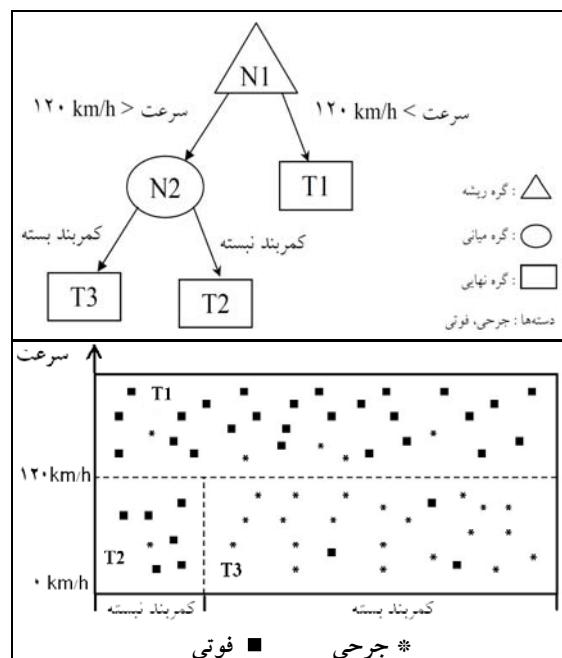
$$p(m) = \sum_{j=1}^J p(j,m) \quad (2)$$

$$Gini(m) = 1 - \sum_{j=1}^J p^2(j|m)$$

که در آن:

J تعداد دسته‌ها یا همان متغیرهای هدف، (j) احتمال اولیه^{۲۲} مربوط به دسته j و توسط تصمیم‌گیرنده مشخص می‌شود (توضیحات بیشتر در بخش ۲-۵ آمده است)، $N_j(m)$ تعداد مشاهدات مربوط به دسته j در گره m ، $\pi(j|m)$ احتمال قرارگیری مربوط به کلاس j در گره ریشه، $Gini(m)$ مشاهدات مربوط به دسته j در گره m و $Gini(m)$ شاخص جینی است، معرف عدم خلوص یا ناهمگنی در گره m است. به این معنی که مثلاً اگر همه مشاهدات در یک گره از یک دسته باشند، $Gini(m)$ برابر صفر شده و میان کمترین ناخالصی و به عبارتی بیشترین خلوص در گره است و بر عکس، بیشترین مقدار $Gini(m)$ زمانی حاصل می‌شود که از همه مشاهدات به یک نسبت، در گره وجود داشته باشند. شاخص جینی در هر گره برای تمام متغیرها محاسبه شده و متغیری به عنوان متغیر جداکننده انتخاب می‌شود که کمترین مقدار برای جینی از آن به دست آید. احتمال اولیه، میان سهم هر یک از دسته‌ها در جامعه مرجع است.

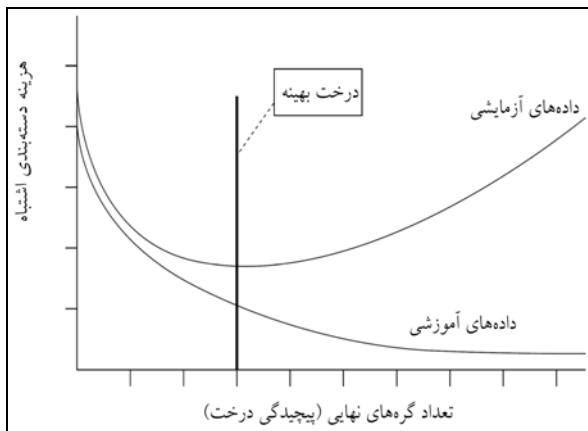
شکل ۱ با مثالی ساده و با فرض اینکه مثلاً متغیر هدف، دوتایی و در دو دسته جرجی و فوتی باشد، چگونگی رشد و ایجاد درخت و تفسیر نتایج آنرا نشان می‌دهد. در واقع درخت دسته‌بندی، فضای پاسخ را به نواحی مستطیلی تقسیم می‌کند. این درخت فرضی نشان می‌دهد که مثلاً اگر سرعت قبل از تصادف بالای ۱۲۰ km/h باشد، سرنیشیان کشته می‌شوند و اگر زیر ۱۲۰ km/h بوده ولی کمربند بسته باشند، مجروح شده و در غیراین صورت کشته می‌شوند.



شکل ۱. نمونه‌ای از اصول عملکرد مدل درختی

اساس کار روش کارت، در رشد درخت این است که هر گرهی براساس متغیر جداکننده‌ای^{۱۷} که بهترین خلوص^{۱۸} را ایجاد کند (به عنوان نمونه در مثال قبلی، برای گره N_1 ، سرعت، بهترین متغیر جداکننده است و یا وضعیت کمربند بهترین متغیر جداکننده برای گره N_2 است)، به دو زیرگره^{۱۹} تقسیم می‌شود. اگر گره‌های ایجاد شده به اندازه کافی یکدست و خالص باشند انشعاب آنها متوقف شده و در حکم گره نهایی یا برگ خواهد بود، اما اگر خلوص لازم را نداشته باشند، مجدداً به گره‌های دیگری منشعب خواهند شد. در واقع داده‌های هر زیر گره، همگن‌تر از گره قبلی خود هستند. به گره‌هایی که مابین گره ریشه و گره‌های نهایی هستند، گره میانی گفته می‌شود. گره‌های میانی لایه بالاتر، والدین گره‌های لایه پایین‌تر از خود هستند. نمودار شماتیکی از ساختار کلی یک درخت در شکل ۲ نمایش داده شده است.

است که وقتی با بزرگ‌ترین درخت با تعداد زیادی گرهنهایی (برگ) مواجه هستیم و داده‌های جدیدی مثل داده‌های آزمایشی به آن معرفی می‌شود، هزینه دسته‌بندی اشتباه آن زیاد است و نمی‌تواند طبق قوانینی که براساس داده‌های آموزشی به دست آورده بود، داده‌های آزمایشی را هم درست دسته‌بندی کند، بنابراین هزینه دسته‌بندی اشتباه برای داده‌های آزمایشی ابتدا کاهش و سپس افزایش می‌یابد. درخت بهینه درختی است که کمترین هزینه دسته‌بندی اشتباه را برای داده‌های آزمایشی داشته باشد [Giudici, 2003]. برای ایجاد درخت بهینه در این تحقیق از نرم‌افزار [SPSS, Clementine, 2008] که یکی از قوی‌ترین نرم‌افزارهای داده‌کاوی برای توسعه مدل درختی با روش کارت است، استفاده شد.



شکل ۳. رابطه پیچیدگی درخت و هزینه دسته‌بندی اشتباه برای داده‌های آموزشی و آزمایشی

۲-۳ اهمیت متغیر

در مدل‌سازی، شناسایی متغیرهایی که نقش اساسی‌تری در پیش‌بینی متغیر هدف دارند یکی از مهم‌ترین مراحل مدل‌سازی است. یکی از خروجی‌های روش کارت، شاخص اهمیت متغیر است که براساس آن پس از ساخت درخت بهینه، اهمیت متغیر x_j (مثلاً وضعیت استفاده از کمربند، جنسیت، علت تامه و...) به صورت نسبی طبق رابطه زیر به دست می‌آید:

$$VIM(x_j) = \sum_{m=1}^M \frac{n_m}{N} \Delta Gini(S(x_j, m)) \quad (4)$$

که در آن :

$S(x_j, m)$ جاکت‌نده متغیر x_j در محل گره m و $\Delta Gini(S(x_j, m))$ کاهش شاخص جینی در گره m براساس متغیر x_j . $\frac{n_m}{N}$ نسبت مشاهدات در گره m تعداد کل گره‌ها و

رشد درخت براساس شاخص جینی از همان گره ریشه^{۳۳} (گره N1 در شکل ۱) که اولین گره بوده و در برگ‌بندنده تمام مشاهدات است، آغاز شده و برای هر درختی که ایجاد می‌شود، هزینه دسته‌بندی اشتباه^{۴۴} آن - که می‌توان از آن به عنوان شاخص خوبی برازش^{۵۵} یاد کرد - طبق رابطه زیر محاسبه می‌شود:

$$\text{misclassification cost} = \sum_{t=1}^T p(t) \left[1 - \sum_{j=1}^J p^2(j | t) \right] \quad (3)$$

که در آن:

$p(t)$ ، سهم مشاهدات موجود در گرهنهای t از کل مشاهدات بوده و T ، تعداد گره‌هاینهای است. رابطه فوق می‌بین آن دسته از داده‌هایی است که به اشتباه در دسته‌های غیرمرتبط با خود، دسته‌بندی شده‌اند (مثلاً مصدومیت‌هایی که جرحی بوده ولی در گرهنهایی فوتی قرار گرفته‌اند). در روش کارت، رشد درخت تا جایی ادامه می‌یابد که در هر گرهنهایی، فقط مشاهدات یکسان وجود داشته باشد. در چنین حالتی، بزرگ‌ترین درخت^{۶۶}، ایجاد شده است که بر روی داده‌های آموزشی، برازش بیش از حد^{۷۷} دارد. در این مرحله برای این که از پیچیدگی درختنهایی کاسته شده و درخت‌های ساده‌تر (با گره‌هاینهایی کمتر) باشد، هزینه آن براساس الگوریتم هزینه-پیچیدگی^{۸۸}، انجام می‌شود. هر چقدر یک درخت ساده‌تر (با گره‌هاینهایی کمتر) باشد، هزینه دسته‌بندی اشتباه آن بیشتر است. اگر با قطع یک زیر درخت، افزایش هزینه دسته‌بندی اشتباه، به اندازه کافی کمتر از کاهش هزینه پیچیدگی آن باشد، شاخه مربوطه هرس شده و درخت جدیدی به وجود می‌آید. شکل ۳ نشان می‌دهد که چگونه از بین درخت‌های (مدلهای) ایجاد شده، درخت بهینه انتخاب می‌شود. با افزایش پیچیدگی (تعداد گره‌هاینهایی بیشتر)، هزینه دسته‌بندی اشتباه برای داده‌های آموزشی مرتبأ کاهش می‌یابد، به این معنی که در برگ‌های ایجاد شده نهایی، فقط داده‌های مربوط به یک دسته قرار دارند و مدل ایجاد شده به گونه‌ای است که مثلاً اگر یک برگ را با برچسب فوتی پیش‌بینی کرده است، تمام داده‌های موجود در آن فوتی هستند و هیچ داده جرحی در آن قرار ندارد، یعنی هیچ داده‌ای را به اشتباه در دسته‌ای غیر از دسته خودش قرار نداده است. اما در عمل و برای یک سری داده جدید، اگر بخواهد براساس مدلی که قبلأ تهیه کرده است عمل کند، چنین امکانی وجود نخواهد داشت و داده‌های زیادی را به اشتباه در دسته‌های غیر مربوط با خودش قرار خواهد داد، به همین دلیل

ركورد آن معرف یک راننده درگیر در تصادف بود، با ۱۶۹۶۴۸ رکورد ایجاد شد. همین روند برای داده‌های مربوط به سرنشینان نیز انجام شد و به تبع آن یک بانک اطلاعاتی با ۷۲۴۱ رکورد ایجاد شد. لازم به بیان این مطلب است که اطلاعات مربوط به سرنشینان آسیب ندیده، در فرم ثبت تصادفها، ثبت نمی‌شود. جدول ۱، توضیحات مربوط به متغیرهای وارد شده در مدل سازی را نشان می‌دهد. نهایتاً برای رانندگان، ۱۳ متغیر مستقل و ۱ متغیر هدف شدت مصدومیت (آسیب ندیده، جرحی و فوتی) و برای سرنشینان ۱۱ متغیر مستقل (برای سرنشینان، سن سرنشین و کاربری وسیله نقلیه‌ای که در آن بوده است ثبت نمی‌شود) و ۱ متغیر هدف شدت مصدومیت (سطحی، شدید و فوتی) تعریف شده و وارد مدل کارت شدند. همان‌طور که مرجع [Stewart, 1996] هم پیشنهاد داده است بایستی بخشی از داده‌ها به آموزش^{۳۰} و بخشی دیگر به آزمایش^{۳۱} تعلق گیرد که در این مطالعه، ۷۰٪ داده‌ها به صورت تصادفی انتخاب و به آموزش مدل اختصاص داده شد و ۳۰٪ دیگر برای آزمایش مدل استفاده شد. روش دیگری که برای ارزیابی این مدل‌ها بکار می‌رود، ارزیابی متقابل k قسمتی^{۳۲} نام دارد. از این روش زمانی استفاده می‌شود که حجم داده‌ها کم باشد [Stewart, 1996]. چون در این مطالعه حجم داده‌ها به مقدار کافی زیاد بود، بنابراین فقط با همان ۳۰٪ داده‌ها این کار انجام شد.

۵. تجزیه و تحلیل

۱-۵ تبدیل متغیر هدف چندتایی به دو تایی

همان‌طور که قبلًا اشاره شد، متغیر هدف (شدت مصدومیت) در این مطالعه در سه دسته قرار دارد (یعنی مدل‌سازی شدت مصدومیت رانندگان دارای متغیر پاسخی در سه سطح آسیب ندیده، جرحی و فوتی است و مدل‌سازی شدت مصدومیت سرنشینان دارای متغیر پاسخی در سه سطح جرحی خفیف، جرحی شدید و فوتی است). در چنین مواردی که متغیر هدف، چندتایی (در اینجا سه تایی) است، ممکن است دقت پیش‌بینی مدل دسته‌بندی ایجاد شده - در اینجا مدل دسته‌بندی ایجاد شده توسط روش کارت - خواه برای کل مدل و خواه برای هر یک از دسته‌ها کاهش یابد (این مسئله به عنوان نمونه برای رانندگان در جدول ۲ آمده است). به عنوان مثال فقط ۲۷/۹٪ از رانندگانی که در تصادفها مجرح شده‌اند، توسط مدل دسته‌بندی ایجاد شده با

N تعداد کل مشاهدات است. ممکن است در یک گره، پس از جداسازی توسط متغیر Zx، خلوص داده‌هایی که در دو زیرگره آن قرار می‌گیرند بالا، اما نسبت این داده‌ها به کل داده‌ها، پایین باشد. بنابراین میانگین وزنی آنها از طریق وارد کردن نسبت $\frac{n_m}{N}$ در رابطه در نظر گرفته می‌شوند. این مقدار برای همه متغیرهای مستقل Zx محاسبه شده و به نحوی مقیاس می‌شود که مجموع آن برای همه متغیرها، ۱ شود. متغیری که بیشترین سهم را دارد، نسبت به بقیه، به صورت نسبی بزرگ‌ترین عدد را اختیار می‌کند.

۶. توصیف داده‌ها

داده‌های تصادفهای برون‌شهری ایران مربوط به ۳ سال اخیر (۱۳۸۷-۱۳۸۷) از معاونت راهور ناجا اخذ شد. از آنجا که محدوده این مطالعه مربوط به کل راههای اصلی دوخطه دوطرفه (۲۱۵۷۹ km) کشور بود، بنابراین تصادفهای مربوط به آزادراه‌ها، بزرگراه‌ها و راههای فرعی در نظر گرفته نشدند. فرم ثبت اطلاعات تصادفهای معروف به کام ۱۱۴، حاوی داده‌های مهمی مربوط به هر تصادف است. در این فرم اطلاعات کلی مربوط به هر تصادف از قبیل زمان وقوع تصادف (سال، ماه، روز و ساعت)، نوع راه (آزادراه، بزرگراه، ...)، نوع برخورد (چند وسیله‌ای، برخورد با شیء ثابت، ...)، علت تامه تصادف (تجاوز به چپ ناشی از سبقت، عدم رعایت فاصله طولی، ...)، شرایط سطح معب (خشک، یخ‌بندان و برفی، ...)، وضعیت شانه راه (آسفالتی، شنی) و نیز اطلاعات مربوط به کلیه رانندگان درگیر در تصادفها، از قبیل سن، جنسیت، نوع گواهینامه و شدت مصدومیت (اعم از آسیب ندیده، جرحی و فوتی) و اطلاعات عابرین پیاده آسیب‌دیده در تصادف و نیز اطلاعات مربوط به سرنشینان صدمه‌دیده درگیر در تصادف برداشت می‌شود.

از آنجا که در این مطالعه، هدف، بررسی عوامل مؤثر در شدت مصدومیت دو گروه افراد (رانندگان و سرنشینان) درگیر در تصادف بوده است، بنابراین داده‌های مربوط به عابرین پیاده حذف شده است. شدت مصدومیت رانندگان درگیر در هر تصادف در سه سطح آسیب‌نده، جرحی و فوتی و برای سرنشینان در سه سطح جراحت سطحی، جراحت شدید و فوتی ثبت می‌شود.

با تلفیق بانک اطلاعات مربوط به مشخصات کلی تصادف با بانک اطلاعات مربوط به رانندگان، نهایتاً یک بانک اطلاعاتی که هر

اشاره شد) به دلیل اهمیت یکسان پیش‌بینی هر دو (دسته با برچسب یک و دسته با برچسب صفر) حالت متغیر هدف، یکی در نظر گرفته شد (یعنی $0.5 = \pi(j)$). جدول ۳ دقت پیش‌بینی مدل را برای سرنوشت‌یان و رانندگان نشان می‌دهد. این مقادیر برای داده‌های آزمایشی است.

احتمال اولیه ($\pi(j)$)، میان سهم هر یک از دسته‌ها در جامعه است، اما در مواردی که سهم یک دسته به مراتب بیشتر از یک دسته دیگر باشد (مثلاً در مدل الف - ۲-۱، سهم دسته صفر حدود ۱۲ برابر سهم دسته یک است)، چنان که صفر حدود ۱۲ برابر سهم دسته یک است)، چنان که احتمال اولیه آنها هم براساس همان نسبت موجود در داده‌ها، تنظیم شود (یعنی مثلاً برای همین حالت الف - ۲-۱، $\pi = 0.92 = 0.92 / (0.92 + 0.08)$ و $\pi = 0.08 = 0.08 / (0.92 + 0.08)$)، در نتیجه، برای اینکه دقت کل مدل افزایش یابد، مدل حاصل، تمام داده‌ها را در دسته غالب، پیش‌بینی می‌کند. مثلاً برای حالت الف - ۲-۱، اگر π طبق مقادیر فوق در مدل اعمال شود، مدل حاصل به نحوی خواهد بود که هر داده جدیدی به آن معرفی شود، آنرا در دسته صفر (در اینجا آسیب ندیده) پیش‌بینی خواهد کرد. اتفاقاً از آنجا که در مطالعات شدت مصدومیت، غالباً سهم داده‌های فوتی در برابر سایر داده‌ها از قبیل خسارتخانه و یا جراحی کمتر است، مشاهده می‌شود که دقت پیش‌بینی آنها کاهش می‌یابد، به نحوی که در تعداد قابل توجهی از مطالعات پیشین، دقت پیش‌بینی داده‌های فوتی برابر صفر و یا نزدیک به صفر به دست آمده‌اند. برای بروز رفت از این مشکل پیشنهاد شده است در مواردی که نسبت متغیرهای هدف، نامتعادل بوده و به عبارتی سهم یک دسته به مراتب بیشتر از دسته‌های دیگر است، ولی اهمیت دقت پیش‌بینی هر یک از آنها با هم برابر است، احتمال اولیه یکسان در نظر گرفته شود، تا آنها که سهم کمتری هم دارند در پیش‌بینی در نظر گرفته شوند (Steinberg et al., 2007). در این صورت اگرچه دقت کل مدل ممکن است کاهش یابد، ولی در عوض دقت پیش‌بینی داده‌های با سهم کمتر افزایش می‌یابد که این موضوع در اکثر موارد برای تصمیم‌گیر مهم‌تر است. این نکته یکی از ویژگی‌های بسیار خوب روش کارت است که این امکان را ایجاد می‌کند که داده‌های با نسبت کمتر، مانند بقیه درنظر گرفته شوند. در جدول ۳، دقت پیش‌بینی دسته یک تقریباً برای همه مدل‌ها حدود ۶۰٪ و بالای آن به دست آمده که در مقایسه با اکثر مطالعات پیشین که دقت پیش‌بینی دسته فوتی‌ها یا جراحت‌های شدید در حد صفر بوده، بسیار قابل قبول است.

روش کارت، در دسته مربوط به جراحی، دسته‌بندی شده‌اند. برای افزایش دقت پیش‌بینی مسایلی که متغیر هدف آنها چندسته‌ای است، تبدیل آنها به یک سری از مسایلی که متغیر هدف آنها [Dissanayake et al., 2006] and Delen et al., 2006] برخی پژوهشگران پیشنهاد کرده‌اند که این کار به نحوی صورت گیرد که سطوح پایین تر شدت مصدومیت را در مقابل سطوح بالاتر قرار دهد. شکل ۴ این موضوع را به صورت گرافیکی نشان می‌دهد. مثلاً در حالت ب - ۱-۲، داده‌های فوتی اصلاً وارد مدل دسته‌بندی کارت نشده‌اند و فقط مصدومیت‌های سطحی و شدید، با یکدیگر مقایسه شده‌اند و یا در حالت ب - ۲-۱، داده‌هایی که متغیر هدف آنها جراحت شدید و فوتی بوده، با هم در یک دسته با برچسب یک قرار گرفته‌اند و جراحی‌های سطحی در دسته‌ای با برچسب صفر قرار گرفته‌اند. در واقع به جای اینکه برای پیش‌بینی شدت مصدومیت رانندگان یک مدل ارایه شود که متغیر پاسخ (هدف) آن در سه سطح صدمه ندیده، جراحی و فوتی باشد، چهار مدل ارایه شده است که متغیر پاسخ آن در دو سطح صفر و یک است. همین وضعیت برای ساخت مدل پیش‌بینی شدت مصدومیت سرنوشت‌یان هم وجود دارد. یعنی به جای ساخت فقط یک مدل، با متغیر پاسخی در سه سطح جراحی خفیف، جراحی شدید و فوتی، چهار مدل ساخته شده است که متغیر پاسخ آن در دو سطح صفر و یک است. از سوی دیگر، از آنجا که ممکن است در صحنه تصادف، فردی به عنوان جراحی شدید ثبت شود ولی در حین انتقال به بیمارستان و یا بعد از آن فوت کند، در این نوع تبدیل دوتایی، چون مدل‌های مختلفی تولید و با یکدیگر مقایسه می‌شوند، بنابراین، این امکان فراهم می‌شود که مواردی از این نوع نیز به نحوی دیده شود و این، یکی دیگر از مزایای شیوه ایجاد متغیر هدف دوتایی است.

۲-۵ دقت پیش‌بینی مدل‌ها

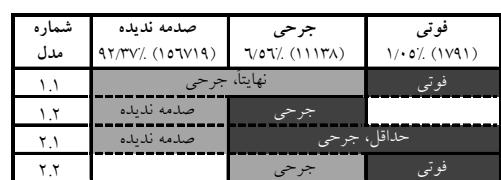
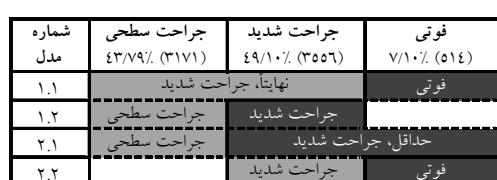
دقت پیش‌بینی مدل، عبارت است از: آن دسته از داده‌هایی که درست پیش‌بینی شده‌اند، تقسیم بر تعداد کل داده‌ها. این دقت برای هر دسته نیز قابل تعریف است، به این معنی که داده‌هایی که در هر دسته، درست پیش‌بینی شده‌اند تقسیم بر تعداد کل داده‌های همان دسته می‌شوند. روش کارت برای تحلیل هر ۸ مدل دوتایی، بکار گرفته شد. برای رشد درخت از شاخص جینی استفاده شد و احتمال اولیه یا همان $\pi(j)$ (که در رابطه ۱ به آن

جدول ۱. نام و کد حالت‌های مختلف هر متغیر

نام امتغير	کد حالتهای مختلف
شدت مصدومیت (برای راندگان)	متغیر وابسته: ۱. صدمه ندیده، ۲. جرحی، ۳. فوتی
شدت مصدومیت (برای سرنشینان)	متغیر وابسته: ۱. سطحی، ۲. شدید، ۳. فوتی
جنسبت	۱. مرد، ۲. زن
سن (فقط برای راندگان)	کمی (بر حسب سال)
وضعیت استفاده از کمریند	۱. استفاده نکرده، ۲. استفاده نکرده، ۳. نامشخص
علت تامه تصادف	۱. عدم رعایت فاصله طولی، ۲. عدم رعایت فاصله عرضی، ۳. عدم رعایت حق تقدم، ۴. عدم توجه به جلو، ۵. عدم مهارت در رانندگی، ۶. عدم توانایی در کنترل وسیله نقلیه، ۷. تخطی از سرعت مطمئنه، ۸. تجاوز از سرعت مقرره، ۹. تجاوز به چپ ناشی از سبقت، ۱۰. انحراف به چپ، ۱۱. انحراف به راست، ۱۲. گردش به طرز غلط، ۱۴. عبور از محل منع، ۱۵. حرکت در خلاف جهت، ۱۶. حرکت با دندان عقب، ۱۷. نقص فنی حادث وسیله نقلیه، ۱۸. نقص فنی مستمر در وسیله نقلیه، ۱۹. تغییر مسیر ناگهانی، ۲۰. خطای عابر، ۲۱. نقص ماده ۴ قانون اینمنی راهها ۲۲. نقص مقررات حمل بار، ۲۳. بدک کشی بطرز غلط، ۲۴. عبور از چراغ قرمز، ۲۵. دور زدن در محل منع، ۲۶. سایر علل
نوع برخورد	۱. برخورد وسیله نقلیه با موتورسیکلت یا دوچرخه، ۲. برخورد وسیله نقلیه با یک وسیله نقلیه، ۳. برخورد وسیله نقلیه با چند وسیله نقلیه، ۴. برخورد وسیله نقلیه با عابر، ۵. برخورد وسیله نقلیه با حیوان، ۶. برخورد موتورسیکلت با دوچرخه یا عابر، ۷. برخورد موتورسیکلت با شیء ثابت، ۸. واژگونی و سقوط، ۹. ایجاد حریق، ۱۰. برخورد موتورسیکلت با دوچرخه با عابر، ۱۱. سایر موارد
مشخصه محل تصادف	۱. عادی، ۲. تقاطع، ۳. پل، ۴. تونل، ۵. میدان، ۶. سایر
وضع روشنایی	۱. روز، ۲. شب، ۳. هنگام غروب یا طلوع
وضع هوای	۱. صاف، ۲. آلود، ۳. ریزش باران، ۴. ریزش برف، ۵. طوفانی، ۶. ابری، ۷. غبارآلود
شرایط سطح معبّر	۱. خشک، ۲. بت، ۳. یخ‌بندان و برفی، ۴. شنی و حاکی، ۵. کل آلود، ۶. روغنی، نفتی، کنیف، ۷. سایر
موقعیت تصادف	۱. بالند سواره رو، ۲. شانه، ۳. میانه (رفز میانه راه)، ۴. کنار جاده (حریم جاده)، ۵. خارج از حریم جاده، ۶. سایر
نوع شانه راه	۱. ندارد، ۲. حاکی، ۳. آسفالت
عرض شانه	کمی (بر حسب متر)
کاربری وسیله نقلیه (فقط برای راندگان)	۱. سواری، ۲. مینی بوس، ۳. اتوبوس، ۴. وانت بار، ۵. کامیونت، ۶. کامیون، ۷. آمبولانس، ۸. تریلر، ۹. موتورسیکلت، ۱۰. دوچرخه، ۱۱. ادوات کشاورزی، ۱۲. ادوات راهسازی، ۱۳. خودرو آتش نشانی، ۱۴. خودرو پلیس، ۱۵. سایر وسائل

جدول ۲. دقت پیش‌بینی مدل با متغیر هدف سه‌تایی برای راندگان

داده های آزمایشی		داده های آموزشی		صدمه ندیده
داده های مشاهده شده	داده های درست پیش‌بینی شده	داده های مشاهده شده	داده های درست پیش‌بینی شده	
۳۵۷۳۶ (۷۵/۹۳%)	۴۷۰۶۳	۸۳۴۶۳ (۷۶/۱۱%)	۱۰۹۶۵۶	صدمه ندیده
۹۴۱ (۲۷/۹۰%)	۳۳۷۳	۲۲۲۴ (۲۹/۹۳%)	۷۷۶۵	جرحی
۲۴۴ (۴۹/۳۹%)	۴۹۴	۶۶۵ (۵۱/۴۷%)	۱۲۹۷	فوتی
۳۶۹۲۱ (۷۲/۴۹%)	۵۰۹۳۰	۸۶۴۵۲ (۷۲/۸۲%)	۱۱۸۷۱۸	کل مدل



دسته با برچسب یک

دسته با برچسب صفر

-۴

-۴-الف

شکل ۴. نمایش گرافیکی مدل‌های با متغیر هدف دوتایی و سهم هر یک از دسته‌ها از کل داده‌ها: الف: برای راندگان، ب: برای سرنشینان

جدول ۳. دقت پیش‌بینی مدل‌ها

مدل ۱-۱	مدل ۱-۲	مدل ۲-۱	مدل ۲-۲
سرنشینان	رانندگان	سرنشینان	رانندگان
۵۶/۸۰٪	۵۵/۰۰٪	۵۸/۱۲٪	۴۷/۴۰٪
۵۸/۳۳٪	۵۹/۰۷٪	۵۷/۶۲٪	۶۹/۵۱٪
۵۷/۰۵٪	۷۳/۳۶٪	۴۰/۷۰٪	۵۰/۳۵٪
کل مدل	۵۶/۹۱٪	۵۵/۳۲٪	۴۴/۴۳٪

متغیر دیگری که در بین این هشت مدل، جایگاه بعدی را به خود اختصاص داده است، علت تامه تصادف است. این نتیجه، تأییدی بر مطالعه مرجع (Al-Ghamdi, 2002) در عربستان است که در آنجا هم علت تامه یکی از عوامل مهم افزایش شدت تصادف بود. با بررسی درخت‌های تصمیم به دست آمده از مدل‌ها معلوم شد، در اکثر موارد وقتی که علت تامه، انحراف به چپ یا تجاوز به چپ ناشی از سبقت باشد (که در مورد راههای دوخطه دوطرفه این هر دو مانور، به سبقت خط‌نگ بر می‌گردد)، شاخه مربوطه آن درخت، مصدومیت‌های شدیدتر (متغیر هدف یک) را پیش‌بینی می‌کند.

دلیل اصلی آن هم این است که مانور سبقت در این نوع راهها با استفاده از باند جهت مقابل انجام می‌شود که در پی آن تصادفات شاخ به شاخ که از شدیدترین نوع تصادفها هستند رخ می‌دهد. از اقدامات کم‌هزینه‌ای که برای رفع این مشکل می‌توان داشت، احداث خطوط کمکی باندهای سبقت در برخی از قسمت‌های راه است تا در آن نواحی، رانندگان بتوانند سبقت بگیرند. سرعت غیر مجاز نیز از دیگر حالت‌های مربوط به علت تامه است که باعث افزایش شدت تصادفها می‌شود. حضور گشتهای ثابت و سیار پلیس در این راهها و برخورد جدی با این دو نوع تخلف، از راهکارهایی است که تا حد زیادی می‌تواند از بروز تصادف‌های ناشی از این تخلفات بکاهد.

سهم بقیه متغیرها در قیاس با این دو متغیر سیار ناچیز است. در واقع جداول ۴ کمک می‌کند که این شناخت به دست آید با سرمایه‌گذاری روی کدام عامل بیشترین بهره‌دهی را داشته باشیم.

۴-۵ درخت تصمیم

یکی از ویژگی‌های بسیار خوب درخت‌های تصمیم نسبت به سایر روش‌های مدل‌سازی، این است که با در اختیار گذاشتن یک سری قواعد^{۳۳}، به تصمیم‌گیر کمک می‌کند تا به خوبی به مسایل «اگر - آنگاه» پاسخ دهد.

در اینجا به عنوان نمونه فقط درخت تصمیم حاصل از مدل ۱-۲ سرنشینان را که در شکل ۵ معرفی شده است، آورده‌ایم. تفسیر درخت به دست آمده در زیر می‌آید:

۳-۵ اهمیت متغیرها

جدول ۴ به صورت نسبی اهمیت متغیرهای مستقل را نسبت به هم نشان می‌دهد. در اکثر مدل‌ها، وضعیت استفاده از کمریند جزء اولین متغیر تعیین‌کننده افزایش شدت مصدومیت است، به این معنی که زمانی که سرنشین یا راننده از کمریند استفاده نکرده است، با احتمال بیشتری در یک وضعیت مصدومیت شدیدتر قرار می‌گیرد. این نتیجه در بسیاری از تحقیقات پیشین نیز ثابت شده [Sohn (et. al.), 2001 and Bedard (et. al.), 2002, Valent (et. al.), 2002, Kweon (et. al.), 2003, Delen (et. al.), 2006]. با توجه به اینکه در کشورمان، پلیس، وضعیت مصدومین هر تصادف را فقط در صحنه تصادف برداشت می‌کند، بنابراین همواره بسیاری از مصدومیت‌هایی که در صحنه تصادف به عنوان جراحت و یا جراحت شدید ثبت می‌شوند، پس از انتقال به بیمارستان و یا در حین انتقال، جان می‌سپارند. یادآوری می‌شود بانک اطلاعاتی موجود، از پلیس اخذ شده بود. بنابراین می‌توان گفت که در بین ۴ مدل مربوط به سرنشینان، مدل‌های ۲-۱، اهمیت بیشتری دارند، چرا که به نوعی مرز بین حیات و فوت یک سرنشین مصدوم را مشخص می‌کنند.

همان‌طور که در جدول ۴-۱ ب هم آمده است، ترتیب اهمیت دو متغیر اول برای این دو مدل یکی است که این موضوع حاکی از شباهت مفهومی این دو مدل است. وضعیت مشابهی برای رانندگان وجود دارد، به نحوی که در جدول ۴-الف، و در مدل‌های ۱-۲ و ۲-۱، اهمیت متغیر کمریند بیش از ۹۰٪ است و این به آن معنی است که اگر راننده‌ای از کمریند استفاده نکند، از وضعیت صدمه‌نديده وارد وضعیت جراحت و یا وضعیت حداقل جراحت و فوت می‌شود.

اهمیت بسیار زیاد متغیر وضعیت استفاده از کمریند در سه مدل اول جدول ۴-الف، نشان می‌دهد که متأسفانه همچنان در کشور ما فرهنگ استفاده از کمریند ایمنی حتی در بین رانندگان، فرآگیر نشده است و این عامل، همچنان عاملی تعیین‌کننده در افزایش شدت مصدومیت است. از طرف دیگر متأسفانه در ایران بستن کمریند ایمنی برای سرنشینان عاملی عقب و سایل نقلیه نیز اجباری نیست. این مطالعه اهمیت استفاده از آن را برای این دسته از سرنشینان نیز نشان می‌دهد.

جدول ۴-الف. اهمیت نسبی متغیرها برای رانندگان

۱-۱	۱-۲	۲-۱	۲-۲
وضعیت استفاده از کمریند	وضعیت استفاده از کمریند	وضعیت استفاده از کمریند	علت تامه تصادف
۰/۶۵	۰/۹۴	۰/۹۶	۰/۴
موقعیت تصادف	موقعیت تصادف	موقعیت تصادف	نوع برخورد
۰/۰۷	۰/۰۱	۰/۰۱	۰/۱۳
عرض شانه	عرض شانه	عرض شانه	وضعیت استفاده از کمریند
۰/۰۷	۰/۰۱	۰/۰۱	۰/۰۹
مشخصه محل تصادف	مشخصه محل تصادف	نوع شانه راه	کاربری وسیله نقلیه
۰/۰۷	۰/۰۱	۰/۰۱	۰/۰۸
وضع هوا	شرایط سطح معتبر	مشخصه محل تصادف	عرض شانه
۰/۰۷	۰/۰۱	۰/۰۱	موقعیت تصادف
کاربری وسیله نقلیه	سن	کاربری وسیله نقلیه	مشخصه محل تصادف
۰/۰۷	۰/۰۱	۰/۰۱	۰/۰۴
علت تامه تصادف	کاربری وسیله نقلیه	سن	کاربری وسیله نقلیه
۰	کاربری وسیله نقلیه	سن	شرایط سطح معتبر
نوع برخورد	وضع روشابی	علت تامه تصادف	سن
وضع روشابی	وضع هوا	نوع شانه راه	نوع برخورد
وضع هوا	وضع هوا	شرایط سطح معتبر	وضع روشابی
وضع روشابی	وضع هوا	نوع شانه راه	نوع هوا
وضع هوا	جنسیت	نوع هوا	وضع روشابی
جنسیت	جنسیت	جنسیت	جنسیت

جدول ۴-ب. اهمیت نسبی متغیرها برای سرنوشتیان

۱-۱	۱-۲	۲-۱	۲-۲
وضعیت استفاده از کمریند	وضعیت استفاده از کمریند	وضعیت استفاده از کمریند	علت تامه تصادف
۰/۶۱	۰/۵۹	۰/۵۳	۰/۳۱
وضعیت استفاده از کمریند	علت تامه تصادف	علت تامه تصادف	علت تامه تصادف
۰/۱۱	۰/۰۲	۰/۲۳	۰/۲۶
وضعیت سطح معتبر	وضع هوا	شرایط سطح معتبر	موقعیت تصادف
۰/۰۷	۰/۰۶	۰/۰۶	۰/۱۴
مشخصه محل تصادف	شرایط سطح معتبر	نوع برخورد	مشخصه محل تصادف
۰/۰۷	۰/۰۵	۰/۰۶	۰/۱۴
وضع هوا	نوع شانه راه	وضع هوا	نوع برخورد
وضع هوا	نوع برخورد	وضع روشابی	وضع هوا
وضع روشابی	وضع روشابی	نوع شانه راه	شرایط سطح معتبر
وضع روشابی	وضع هوا	نوع شانه راه	وضع هوا
وضع هوا	جنسیت	نوع شانه راه	وضع روشابی
جنسیت	جنسیت	عرض شانه	عرض شانه

خواهد داشت. گره میانی ۶ نیز بر اساس متغیر وضع هوا به گره میانی ۱۲ و گره پایانی ۱۱ ختم می شود که برای وضعیت هوای بارانی، طوفانی و غبار آلود، جراحت سطحی محتمل تر از جراحت شدید به دست آمده است. در دو گره پایانی ۱۷ و ۱۸ نیز ملاحظه می شود که برای حالتی که به طور قطع از کمریند استفاده شده است، احتمال جراحت شدید کمتر است.

گره میانی ۱ در شاخه سمت چپ براساس متغیر علت تامه، به گره میانی ۴ و گره پایانی ۳ رسیده است. گره پایانی ۳ نشان می دهد که چنانچه سرنوشتی از کمریند اینمی استفاده نکرده باشد و علت تامه تصادفی که در آن بوده است مواردی چون رعایت نکردن فاصله طولی، توجه نکردن به جلو، ناتوانی در کنترل وسیله نقلیه، تخطی از سرعت مطمئن، تجاوز از سرعت مقرر، تجاوز به چپ ناشی از سبقت، انحراف به چپ، حرکت با دنبه عقب، نقص فنی حادث وسیله نقلیه، تغییر مسیر ناگهانی و یدک کشی به گونه ای که نادرست باشد، با احتمال بیشتری دچار جراحت و مصدومیت شدیدتر می شود. یادآوری می شود که چون محدوده این مطالعه راههای دوخطه دوطرفه برون شهری بود،

گره صفر که همان ریشه و اولین گره است، توسط متغیر کمریند، به دو شاخه تقسیم شده است. این نشان می دهد که مهم ترین متغیر در دسته بندی و پیش بینی شدت مصدومیت، کمریند است. گره ۲ واقع در شاخه سمت راست، داده های مربوط به سرنوشتیان را نشان می دهد که از کمریند اینمی استفاده کرده اند و یا نامشخص است. در سمت راست درخت، ۴ گره پایانی داریم (۰/۱۱، ۰/۱۷، ۰/۱۸) که در همه آنها به غیر از ۱۸، جراحت سطحی بالاتر از جراحت شدید است (به نوار توسي رنگی که روی عدد صفر قرار دارد دقت شود). این نشان می دهد که چنانچه سرنوشتی از تجهیزات اینمی استفاده کرده باشد، فارغ از در نظر گرفتن همه متغیرها، با احتمال بیشتر، آسیب کمتری خواهد دید.

گره ۲، توسط متغیر علت تامه به گره پایانی ۵ و گره میانی ۶ رسیده است. گره پایانی ۵ نشان می دهد که اگر سرنوشتی از کمریند اینمی استفاده کرده باشد و علت تامه تصادفی که در آن درگیر بوده است (یعنی علت تامه تصادفی که این سرنوشتی در آن حضور داشته و درگیر شده بوده است)، موارد ۱، ۱۴، ۵، ۳، ۱، ۱۵، ۱۶، ۱۸، ۱۹، ۲۳، ۲۵ و باشد، با احتمال ۰/۶۸ جراحت سطحی

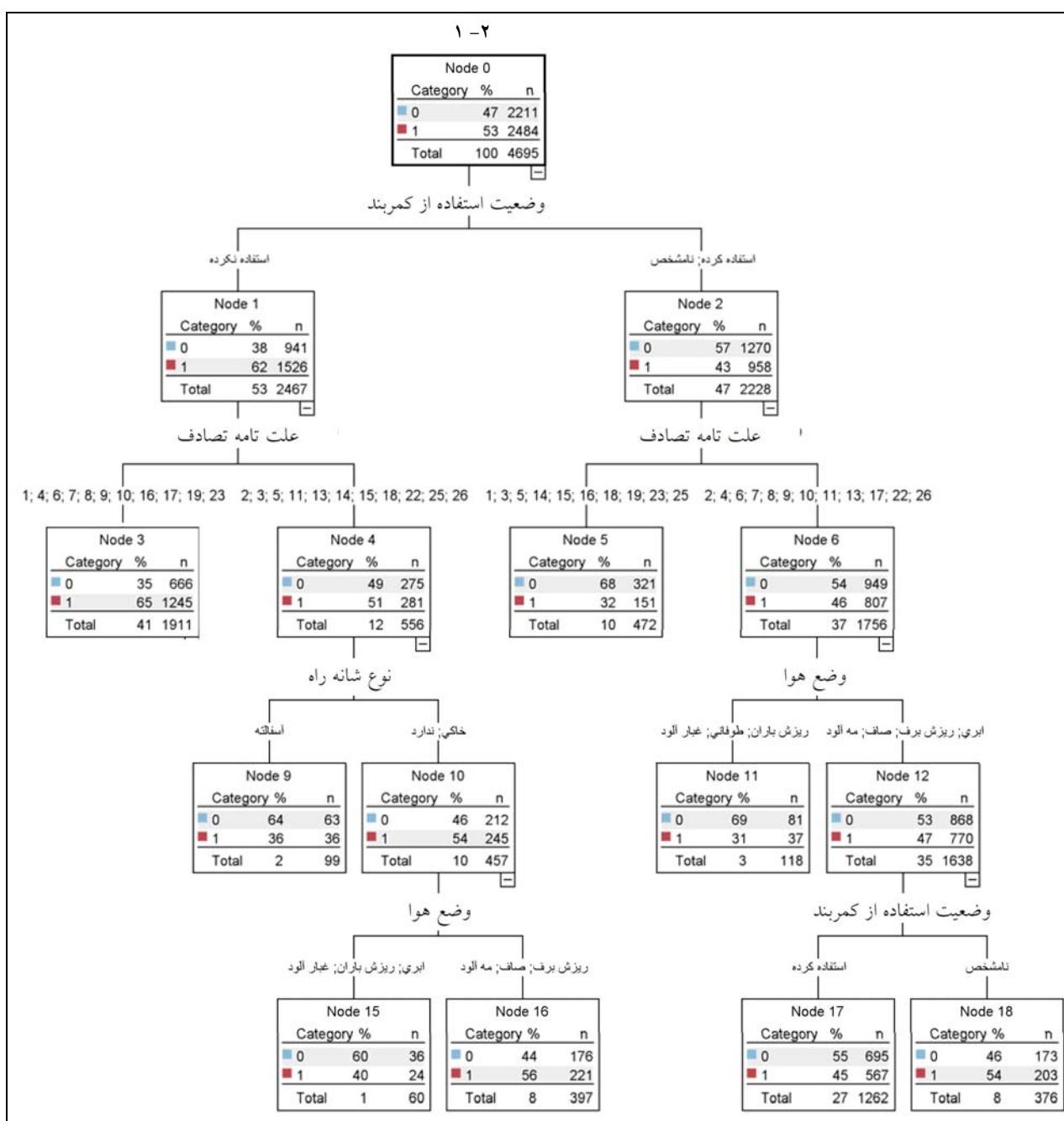
تحلیل شدت مصدومیت ناشی از تصادف‌ها در راههای دوخطه برون شهری با استفاده از مدل‌های داده‌کاوی

مشاهده می‌شود.

در مجموع، آنچه که از دیدگاه اینمنی تردد، بیشتر حائز اهمیت است، توجه به علل و عوامل وضعیت‌هایی است که در آن جراحت‌ها و مصدومیت‌های شدید، بیشتر رخ می‌دهند. در درخت شکل ۵، گره ۳ جای توجه بیشتری دارد و قاعده‌های هم که از آن استخراج می‌شود، کاملاً منطقی است و بر لزوم توجه ویژه به بستن کمرپند و اجتناب از مانورهای سبقت خطرناک در این راهها تأکید دارد.

مانور سبقت غیر اینمن و انحراف به چپ (باند حرکت جهت مقابل) می‌تواند منجر به تصادفهای شدید و مرگباری شود (همان چیزی که گره پایانی ۳ آن را تأیید می‌کند).

گره میانی ۴ براساس متغیر نوع شانه به گره پایانی ۹ رسیده و اگر شانه آسفلاتی باشد، جراحت سطحی به دنبال دارد. نهایتاً گره‌های پایانی ۱۵ و ۱۶ براساس متغیر وضع هوا تولید شده‌اند و در هرای برفي، صاف و مه آلود، جراحت‌های شدیدتری دیده شده و در شرایط جوی دیگر، جراحت سطحی



شکل ۵. درخت دسته‌بندی ایجاد شده از روش کارت برای سرنشینان مدل ۱.۲

5. Functional form
6. Classification and Regression Tree (CART)
7. Independent variable
8. Target variable
9. Classification and Prediction
10. Logit models
11. Ordered probit
12. Artificial Neural Networks
13. Decision tree
14. Variable importance
15. Nominal
16. Leaf or terminal node
17. Splitter
18. Purity
19. Child node
20. Parent node
21. Gini index
22. Prior probability
23. Root node
24. Misclassification cost
25. Goodness of fit
26. Maximal tree
27. Overfitting
28. Pruning
29. Cost-complexity
30. Train
31. Test
32. K-fold cross validation
33. Rules

۹. مراجع

- صفارزاده، محمود، شعبانی، شاهین و آذرمنی، اکبر (۱۳۸۶) "مدل پیش‌بینی تصادفات در قوس‌های واقع در راههای دوخطه برونشهری،" پژوهشنامه حمل و نقل، سال چهارم، شماره ۳، ص. ۲۱۳-۲۲۱.

- سازمان پژوهشی قانونی کشور (۱۳۸۸) "آمار مقایسه‌ای متوفیات ناشی از تصادفات ارجاعی به مرکز پژوهشی قانونی"

- Abdel-Aty, M. and Keller, J (2005) "Exploring the overall and specific crash severity levels at signalized intersections", Accident Analysis and Prevention 37(3), pp. 417-425.

- Abdelwahab, H. T. and Abdel-Aty, M. A. (2001) "Development of artificial neural network models to predict driver injury severity in traffic accidents at signalized intersections.", Transportation Research Record 1746(1), pp. 6-13.

- Abdelwahab, H. T. and Abdel-Aty, M. A. (2002) "Artificial neural networks and logit models for

۶. جمع‌بندی و نتیجه‌گیری

مدل کارت به دلیل نمایش گرافیکی از نتایجش، به سادگی قابل فهم و تفسیر است. ساختار درختی مدل این امکان را می‌دهد که به سادگی به سوالات "if-then" پاسخ داده شود. ضمناً این ساختار می‌تواند تعاملات پیچیده بین متغیرها را به سادگی نمایش دهد.

از طرف دیگر برای تحلیل حجم زیادی از داده‌ها با متغیرهای مستقل زیاد، مدل کارت بسیار کارآمد بوده و به راحتی می‌تواند هم متغیرهای مهم و هم متغیرهای کم اهمیت را شناسایی کرده و عملاً متغیرهای کم اهمیت را حذف کند.

این مطالعه که با مدل کارت انجام شد، نشان داد که عدم استفاده از کمربند ایمنی مهم‌ترین عامل در افزایش شدت مصدومیت سرنشینان و رانندگان وسائل نقلیه است. این مهم نشان می‌دهد که متأسفانه هنوز میزان استفاده از کمربند در بین سرنشینان و حتی رانندگان پایین است و این متغیر همچنان در بین بقیه متغیرها بیشتر خودنمایی می‌کند. لازم است که در کشور، برخوردهای سخت‌گیرانه‌تری در اعمال مقررات استفاده از کمربند اعمال شود. این در حالی است که حتی از نظر قانونی، هنوز استفاده از کمربند ایمنی برای سرنشینان ردیف عقب اجرای نشده است. علت تameه تصادف به عنوان دومین متغیر مهم شناسایی شد. سبقت خطرناک، به عنوان یکی از مهم‌ترین عوامل تشیدیدکننده مصدومیت شناسایی شد (با توجه به اینکه این مطالعه مربوط به راههای دوخطه برونشهری بود، این نتیجه دور از ذهن نبود). لزوم توجه به احداث باندهای سبقت و تشیدید اعمال مقررات برای کاهش مانورهای سبقت خطرناک در این راهها، ضروری به نظر می‌رسد.

۷. سپاسگزاری

شایسته است که نویسنده‌گان این مقاله از جناب آقای سرهنگ میشانی و جناب آقای صیاغ (از کارکنان محترم معاونت راهور ناجا)، برای در اختیار گذاشتن آمار و اطلاعات لازم سپاسگزاری کنند.

۸. پانویس‌ها

1. Two-lane Two-way rural roads
2. Injury severity
3. Data mining
4. Regression type generalized linear models

- Kweon, Y. and Kockelman, K. (2003) "Driver attitudes and choices: Seatbelt use, speed limits, alcohol consumption and crash histories". 82nd. Annual Meeting of Transportation Research Board, Washington D. C.
- Mussone, L. and Ferrari, A. (1999) "An analysis of urban collisions using an artificial intelligence model", Accident Analysis and Prevention 31(6), pp. 705-718.
- Renski, H. (1999) "Effect of speed limit increases on crash injury severity: Analysis of single-vehicle crashes on North Carolina interstate highways", Transportation Research Record, 1665(1), pp. 100-108.
- Sohn, S. Y. and Shin, H. (2001) "Pattern recognition for road traffic accident severity in Korea", Ergonomics, 44(1), pp. 107-117.
- SPSS Clementine Software (2008)
- Steinberg, D. and Golovnya, M. (2007) "CART 6.0, User's Guide".
- Stewart, J. (1996) "Applications of classification and regression tree methods in roadway safety studies", Transportation Research Record: Journal of Transportation Research Board, 1542(1), pp.1-5.
- Tesema, T. B. and Abraham, A. (2005) "Rule mining and classification of road traffic accidents using adaptive regression trees", International Journal of Simulation Systems, 6, pp. 80-94.
- Valent, F. and Schiava, F. (2002) "Risk factors for fatal road traffic accidents in Udine, Italy", Accident Analysis and Prevention, 34(1): pp.71-84.
- Wood, D. and Simms, C. (2002) "Car size and injury risk: a model for injury risk in frontal collisions", Accident Analysis & Prevention, 34(1), pp. 93-99.
- Yau, K. (2004) "Risk factors affecting the severity of single vehicle traffic accidents in Hong Kong", Accident Analysis and Prevention, 36(3), pp. 333-340.
- Zajac, S. and Ivan, J. (2003) "Factors influencing injury severity of motor vehicle-crossing pedestrian crashes in rural Connecticut", Accident Analysis & Prevention, 35(3), pp. 369-379.
- traffic safety analysis of toll plazas", Transportation Research Record 1784(1), pp. 115-125.
- Al-Ghamdi, A. (2002) "Using logistic regression to estimate the influence of accident factors on accident severity.", Accident Analysis and Prevention 34(6), pp.729-741.
- Bedard, M. and Guyatt, G. (2002) "The independent contribution of driver, crash and vehicle characteristics to driver fatalities", Accident Analysis and Prevention, 34(6), p. 717.
- Berry, M. J. A. and Linoff, G. S. (2004) "Data mining techniques: for marketing, sales, and customer relationship management", Wiley Computer Publishing.
- Chang, L. Y. and Wang, H. W. (2006) "Analysis of traffic injury severity: An application of non-parametric classification tree techniques", Accident Analysis and Prevention , 38(5), pp. 1019-1027.
- Chong, M. and Abraham, A. (2005). "Traffic accident analysis using machine learning paradigms", Informatica, 29, pp.89-98.
- Delen, D. and Sharda, R. (2006) "Identifying significant predictors of injury severity in traffic accidents using a series of artificial neural networks", Accident Analysis and Prevention, 38(3), pp. 434-444.
- Dissanayake, S. and Lu, J. J. (2002) "Factors influential in making an injury severity difference to older drivers involved in fixed object-passenger car crashes", Accident Analysis and Prevention 34(5), pp. 609-618.
- Giudici, P. (2003) "Applied data mining: Statistical methods for business and industry", Wiley.
- Han, J. and Kamber, M. (2006) "Data mining: concepts and techniques", Morgan Kaufmann.
- Khattak, A. [et. al.] (2002). "Risk factors in large truck rollovers and injury severity: Analysis of single-vehicle collisions"
- Kockelman, K. and Kweon, Y. (2002). "Driver injury severity: An application of ordered probit models", Accident Analysis and Prevention 34(3), pp. 313-322.