

## پیشرفت و پسرفت واحدهای تصمیم گیرنده با استفاده از مرزهای لایه ای

علیرضا امیر تیموری<sup>۱</sup> سهراب کردرستمی<sup>۲</sup> عاطفه معصوم زاده<sup>۲</sup>

<sup>۱</sup>گروه ریاضی کاربردی دانشگاه آزاد اسلامی رشت

<sup>۲</sup>گروه ریاضی کاربردی دانشگاه آزاد اسلامی لاهیجان

### چکیده

این مقاله به تعیین میزان پیشرفت و یا پسرفت یک واحد تصمیم گیرنده در یک دوره زمانی می پردازد. برای این منظور از مرزهای لایه ای استفاده خواهد شد، به این ترتیب که ابتدا واحدها در زمان نخست در چندین سطح کارآیی تقسیم بندی می شوند. سپس هر واحد پس از گذشت یک دوره زمانی با شاخص های جدید و با لایه کارآیی متناظر آن در زمان نخست مقایسه می شود و میزان پیشرفت یا پسرفت آن مشخص خواهد شد. برای این منظور از دو مدل شعاعی ( $CCR$ ) و غیر شعاعی ( $SBM$ ) که مبتنی بر متغیرهای کمکی نا صفر است استفاده خواهد شد.

**کلمات کلیدی:** تحلیل پوششی داده ها، پیشرفت و پسرفت، کارآیی.

### ۱ مقدمه

تحلیل پوششی داده ها ( $DEA$ ) یک روش برنامه ریزی ریاضی برای ارزیابی مجموعه ای از واحدهای تصمیم گیرنده با ورودی ها و خروجی های چند گانه است. روش های مختلفی برای اندازه گیری کارآیی واحدهای تصمیم گیرنده ارایه شده است. چارنز، کوپر و رودز (۱۹۷۸) مدل  $CCR$  را مطرح نمودند [1]. در این مدل، واحدهای با اندازه کارآیی یک، کارآ نامیده می شوند. مجموعه تمام واحدهای کارآ مرز کارآیی راتشکیل می دهد. واضح است که حذف یا اضافه نمودن یک واحد نا کارآ، میزان کارآیی سایر واحدها و همچنین مرز کارآیی را تغییر نمی دهد. واحدهای کارآ در مدل  $CCR$  ممکن است متغیرهای کمکی مخالف صفر داشته باشند. بر این اساس تون (۲۰۰۱) مدل  $SBM$  را مطرح نمود [2-3]. این اندازه کارآیی غیر شعاعی است و مستقیماً با متغیرهای کمکی سرو کار دارد و مقیاسی بین صفر و یک فراهم می کند که با ساختار  $DEA$  همخوانی دارد. همچنین این روش برای واحدهای کارآیی ضعیف مقداری کمتر از یک را اختصاص می دهد و در شناسایی واحدهای با کارآیی ضعیف موثر است. سیفورد و زو [4] مرزهای لایه ای را برای افزایش گام به گام کارآیی واحدهای تحت ارزیابی مطرح نمودند، که اساس کار آن مدل شعاعی  $CCR$  بود. موریتا، هیروکاوا و زو [5] مرزهای لایه ای را بر اساس مدل غیر شعاعی  $SBM$  تشکیل دادند.

همچنین سیفورد و زو (۲۰۰۳) اندازه پیشروی و پسروی واحدها را نسبت به سطوح مختلف کارآیی از طریق مدل شعاعی  $CCR$  مطرح نمودند که در آن وقتی واحدها را با سطوح پایین تر کارآیی مقایسه می کنیم، میزان پسروی نسبی و وقتی واحدها را با سطوح بالاتر کارآیی مقایسه می نمایم، میزان پیشروی واحدها را در یک سطح کارآیی به دست می آوریم. به این ترتیب می توانیم واحدها را در یک سطح کارآیی رتبه بندی نمایم. در این مقاله واحدهای تصمیم گیری از طریق مدل غیر شعاعی  $SBM$  که مبتنی بر متغیرهای کمکی است، در چندین سطح کارآیی تقسیم بندی می شوند. سپس میزان پیشرفت و یا پسرفت واحدها در یک دوره زمانی نسبت به سطوح کارآیی متناظرشان در مرحله قبل از طریق مدل غیر شعاعی محاسبه خواهد شد. سازماندهی بخشهای بعدی این مقاله به صورت زیر است: در بخش دوم مرزهای لایه ای با هر دو مدل شعاعی و غیر شعاعی معرفی خواهند شد. پیشرفت و پسرفت واحدهای تصمیم گیرنده از یک دوره به دوره ی بعد در بخش سوم معرفی خواهد شد. یک مثال شامل پانزده واحد تصمیم گیری جهت توصیف نحوه عملکرد روش ارائه شده در مقاله، در بخش چهارم ارائه می شود. نتیجه گیری در بخش پنجم آمده است.

## ۲ لایه ای کردن مرزهای کارآیی

$n$  واحد تصمیم گیرنده به صورت  $DMU_j : j = 1, \dots, n$  را در نظر بگیرید که در آنها  $x_j = (x_{1j}, \dots, x_{mj})$  بردار ورودی واحد  $j$  ام و  $y_j = (y_{1j}, \dots, y_{sj})$  بردار خروجی واحد  $j$  ام هستند. فرض کنید  $J^1 = \{DMU_j : j = 1, \dots, n\}$  مجموعه همه واحدها در مرحله نخست باشد. زیر مجموعه  $J^{l+1}$  را به صورت زیر تعریف می کنیم

$$J^{l+1} = J^l - E^l$$

که در آن

$$E^l = \{DMU_0 \in J^l : \text{کاراست } DMU_0\}$$

مجموعه  $E^l$  متشکل از تمام واحدهایی است که در مساله برنامه ریزی خطی زیر دارای  $\phi_o^l = 1$  می باشند.

$$\text{Max } \phi_o^l = \phi$$

s.t.

$$\sum_{j \in J^l} \lambda_j x_{ij} \leq x_{io}, \quad i = 1, \dots, m$$

$$\sum_{j \in J^l} \lambda_j y_{rj} \geq \phi y_{ro}, \quad r = 1, \dots, s$$

$$\lambda_j \geq 0, \quad j \in J^l$$

(۱)

وقتی  $l = 1$  است آنگاه مدل (۱) مدل  $CCR$  در ماهیت خروجی است و  $E^1$  شامل همه واحدهایی است که کارآی شعاعی هستند. واحدهای در  $E^1$  مرز کارآیی سطح اول را تعریف می کنند. وقتی  $l = 2$  است مدل (۱) که در آن واحدهای کارآی سطح اول نادیده گرفته شده اند، مرز کارآیی سطح دوم را مشخص می کند. به این ترتیب چندین سطح کارآیی به دست می آوریم و در حالت کلی واحدهای در  $E^l$  مرز کارآیی سطح  $l$  ام را تعریف می کنند. این مجموعه ها دارای خواص زیر هستند:

$$J^l = \cup E^l, \quad E^l \cap E^{l'} = \emptyset, \quad l \neq l' \quad (i)$$

(ii) برای  $l' > l$ ،  $DMU$  های در  $E^l$  غالب بر  $DMU$  ها در  $E^{l'}$  هستند.

(iii) هر واحد در مجموعه  $E^l$  نسبت به تمام واحدها در مجموعه  $J^{l'}$  برای  $l' > l$  کارآیی بیشتری دارد.

با استفاده از الگوریتم زیر مرزهای لایه ای به کمک مدل شعاعی (۱) تشکیل می شوند:

**گام ۱.** قرار دهید  $l = 1$  و توسط مدل (۱)  $DMU$  های در  $J^1$  را برای به دست آوردن مجموعه  $E^1$  (سطح اول کارآیی) ارزیابی کنید.

**گام ۲.** واحدهای کارآ را از مجموعه  $J^l$  کنار گذاشته و  $J^{l+1}$  را به صورت زیر تعریف کنید:

$$J^{l+1} = J^l - E^l$$

اگر  $J^{l+1} = \emptyset$  آنگاه توقف کنید. در غیر اینصورت قرار دهید  $l = l + 1$  و گام دو را تکرار کنید.

**گام ۳.** توسط مدل (۱) مجموعه واحدهای در  $J^{l+1}$  را برای یافتن مرز کارآیی جدید ارزیابی کنید و مجموعه  $E^{l+1}$  را به دست آورید. این مجموعه مرز کارآیی سطح  $l + 1$  ام را تعریف می کند.

**شرط پایانی.** اگر  $J^{l+1} = \emptyset$  آنگاه الگوریتم متوقف می شود.

همان طوری که قبلاً ذکر شد، یک واحد کارآی شعاعی ممکن است متغیرهای کمکی مخالف صفر داشته باشد. این واحدها تحت عنوان واحدهای کارآی ضعیف نامگذاری می شوند. تون [2] مدل غیر شعاعی  $SBM$  را جهت ارزیابی واحدهای تصمیم گیرنده معرفی کرد. این مدل واحدهای کارآی ضعیف را ناکارآ نشان می دهد. شاخص کارآیی  $SBM$  به صورت زیر است:

$$\rho = \frac{1 - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \frac{s_i^-}{x_{io}}}{1 + \frac{1}{s} \sum_{r=1}^s \frac{s_r^+}{y_{ro}}}$$

شاخص  $\rho$  بر حسب مقادیر متغیرهای کمکی تعریف می شود و همواره  $0 < \rho \leq 1$ . میزان کارآیی غیر شعاعی از طریق مساله برنامه ریزی کسری زیر به دست می آید.

s.t.

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j x_{ij} + s_i^- = x_{io}, \quad i = 1, \dots, m$$

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j y_{rj} - s_r^+ = y_{ro}, \quad r = 1, \dots, s \quad (2)$$

$$\lambda_j \geq 0, \quad j = 1, \dots, n$$

$$s_i^- \geq 0, \quad i = 1, \dots, m$$

$$s_r^+ \geq 0, \quad r = 1, \dots, s.$$

یک واحد در مدل  $SBM$  کارآ است اگر فقط اگر  $\rho^* = 1$  باشد.  $\rho^* = 1$  به این معنی است که تمام متغیرهای کمکی متناظر با واحد تحت ارزیابی صفر هستند، لذا واحد تحت ارزیابی روی مرز کارآیی قرار می گیرد.

اکنون به کمک مدل  $SBM$  یک فرآیند لایه ای مشابه روش قبل را توسعه می دهیم. در این روش  $E^l$  مجموعه تمام واحدهای در  $J^l$  است که در مساله زیر میزان کارآیی یک دارند.

$$\text{Min} \quad \rho_o = \frac{1 - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \frac{s_i^-}{x_{io}}}{1 + \frac{1}{s} \sum_{r=1}^s \frac{s_r^+}{y_{ro}}}$$

s.t.

$$\sum_{j \in J^l} \lambda_j x_{ij} + s_i^- = x_{io}, \quad i = 1, \dots, m \quad (3)$$

$$\sum_{j \in J^l} \lambda_j y_{rj} - s_r^+ = y_{ro}, \quad r = 1, \dots, s$$

$$\lambda_j \geq 0, \quad j = 1, \dots, n$$

$$s_i^- \geq 0, \quad i = 1, \dots, m$$

$$s_r^+ \geq 0, \quad r = 1, \dots, s.$$

مساله بالا یک مساله برنامه ریزی کسری است که می توان آن را با به کار بردن تبدیل چارنر و کوپر [6] به یک مساله برنامه ریزی خطی به صورت زیر تبدیل نمود.

$$\text{Min} \quad \tau = t - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \frac{s_i^-}{x_{io}}$$

s.t.:

$$t + \frac{1}{s} \sum_{r=1}^s \frac{s_r^+}{y_{ro}} = 1$$

$$\sum_{j \in J^l} \Lambda_j y_{rj} - s_r^+ = y_{ro}, \quad r = 1, \dots, s$$

$$\Lambda_j \geq 0, \quad j \in J^l$$

$$s_i^- \geq 0, \quad i = 1, \dots, m$$

$$s_r^+ \geq 0, \quad r = 1, \dots, s.$$

حال با جایگزینی مساله (۴) به جای مساله (۱) در الگوریتم قبل واحدهای تصمیم گیرنده از طریق مدل غیرشعاعی در چندین سطح کارآیی تقسیم بندی می شوند.

### ۳. اندازه پیشرفت و پسرفت واحدها در یک دوره زمانی

پس از این که در دوره نخست مرزهای لایه ای بر اساس مدل شعاعی (۱) مشخص شدند، می توان میزان پیشرفت و یا پسرفت هر واحد را پس از گذشت یک دوره زمانی با مولفه های ورودی و خروجی جدیدش نسبت به لایه کارآیی متناظرش در زمان نخست محاسبه کرد. واحد  $DMU_o$  را پس از گذشت یک دوره زمانی با بردار ورودی  $x_o^{(2)} = (x_{1o}^{(2)}, \dots, x_{mo}^{(2)})$  و بردار خروجی  $y_o^{(2)} = (y_{1o}^{(2)}, \dots, y_{so}^{(2)})$  در نظر بگیرید و فرض کنید این واحد در زمان نخست متعلق به سطح کارآیی  $l'$  باشد. میزان پیشرفت یا پسرفت این واحد با مدل شعاعی از طریق مساله برنامه ریزی خطی زیر به دست می آید:

$$Max \quad \phi_o^{l'} = \phi$$

s.t :

$$\sum_{j \in J^{l'}} \lambda_j x_{ij}^{(1)} \leq x_{io}^{(2)}, \quad i = 1, \dots, m \quad (5)$$

$$\sum_{j \in J^{l'}} \lambda_j y_{rj}^{(1)} \geq \phi y_{ro}^{(2)}, \quad r = 1, \dots, s$$

$$\lambda_j \geq 0, \quad j \in J^{l'}$$

فرض کنید  $(\lambda^*, \phi^*)$  جواب بهینه مساله فوق باشد. سه حالت زیر را در نظر می گیریم:

- اگر  $\phi_o < 1$ ، در این صورت  $DMU_o$  از دوره نخست به دوره دوم فعالیت دارای پسرفت بوده است.

- اگر  $\phi_o > 1$ ، در این صورت  $DMU_o$  از دوره نخست به دوره دوم فعالیت دارای پیشرفت بوده است.

- اگر  $\phi_o = 1$ ، در این صورت  $DMU_o$  نه پیشرفت داشته است و نه پسرفت.

اگر در زمان نخست مرزهای لایه ای را با مدل غیر شعاعی  $SBM$  تشکیل دهیم، پس از گذشت یک دوره زمانی واحدها با مولفه های ورودی و خروجی جدیدشان را با لایه کارآیی متناظر در زمان نخست با مدل غیر شعاعی ارزیابی می کنیم و میزان پیشرفت یا پسرفت این واحدها را به دست می آوریم.

مجدداً  $DMU_o$  را پس از گذشت یک دوره زمانی با بردار ورودی  $x_o^{(2)} = (x_{1o}^{(2)}, \dots, x_{mo}^{(2)})$  و بردار خروجی  $y_o^{(2)} = (y_{1o}^{(2)}, \dots, y_{so}^{(2)})$  در نظر بگیرید، فرض کنید این واحد در زمان نخست با مدل  $SBM$  به سطح کارآیی  $l'$  تعلق داشته باشد.

برای ارزیابی میزان پیشرفت یا پسرفت این واحد مساله برنامه ریزی زیر را در نظر می گیریم:

$$\text{Min} \quad \rho = \frac{1 - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \frac{s_i^-}{x_{io}^{(2)}}}{1 + \frac{1}{s} \sum_{r=1}^s \frac{s_r^+}{y_{ro}^{(2)}}}$$

s.t :

$$\sum_{j \in J'} \lambda_j x_{ij}^{(1)} + s_i^- = x_{io}^{(2)}, \quad i = 1, \dots, m \quad (6)$$

$$\sum_{j \in J'} \lambda_j y_{rj}^{(1)} - s_r^+ = y_{ro}^{(2)}, \quad r = 1, \dots, s$$

$$\lambda_j \geq 0, \quad j \in J'$$

$$s_i^- \geq 0, \quad i = 1, \dots, m$$

$$s_r^+ \geq 0, \quad r = 1, \dots, s.$$

این مساله یک مساله برنامه ریزی کسری است که می توان آن را به کار بردن تبدیل چارنز و کوپر به مساله برنامه ریزی خطی زیر تبدیل نمود:

$$\text{Min} \quad \tau = t - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \frac{s_i^-}{x_{io}^{(2)}}$$

s.t :

$$t + \frac{1}{s} \sum_{r=1}^s \frac{s_r^+}{y_{ro}^{(2)}} = 1$$

$$\sum_{j \in J'} \Lambda_j x_{ij}^{(1)} + s_i^- = x_{io}^{(2)}, \quad i = 1, \dots, m \quad (7)$$

$$\sum_{j \in J'} \Lambda_j y_{rj}^{(1)} - s_r^+ = y_{ro}^{(2)}, \quad r = 1, \dots, s$$

$$\Lambda_j \geq 0, \quad j \in J''$$

$$s_i^- \geq 0, \quad i = 1, \dots, m$$

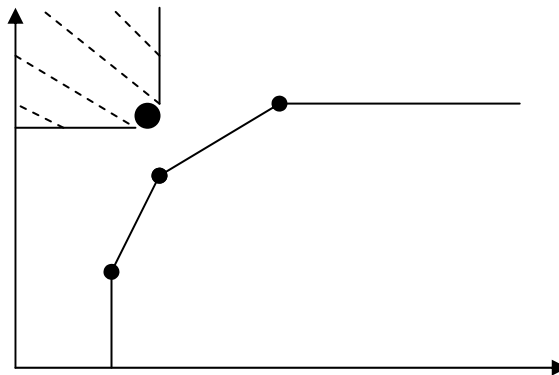
فرض کنید  $(s^{-*}, s^{+*}, \Lambda^*)$  جواب بهینه مساله فوق و  $\tau^*$  مقدار بهینه آن باشد.

- اگر  $\tau^*$  کمتر از یک باشد، واحد تحت ارزیابی پسرفت داشته است.

- اگر  $\tau^*$  برابر یک باشد، این واحد نه پیشرفت داشته است نه پسرفت.

- ممکن است مساله فوق نشدنی باشد، در این صورت واحد دارای پیشرفت بوده است. (این مطلب در شکل

(1) توصیف شده است).



شکل ۱: مدل (۷) برای واحدی که پیشرفت داشته باشد نشدنی است

میزان پیشرفت واحد تحت ارزیابی  $DMU_o$  که در زمان نخست به لایه کارآیی  $l'$  تعلق داشته است، پس از گذشت یک دوره زمانی از طریق مساله برنامه ریزی خطی زیر به دست می آید:

$$\text{Min} \quad \tau = t - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \frac{s_i^-}{x_{io}^{(2)}}$$

s.t.

$$t + \frac{1}{s} \sum_{r=1}^s \frac{s_r^+}{y_{ro}^{(2)}} = 1$$

$$\sum_{j \in J'} \Lambda_j x_{ij}^{(1)} - s_i^- = x_{io}^{(2)}, \quad i = 1, \dots, m$$

$$\sum_{j \in J'} \Lambda_j y_{rj}^{(1)} + s_r^+ = y_{ro}^{(2)}, \quad r = 1, \dots, s$$

(۸)

$$\Lambda_j \geq 0, \quad j \in J'$$

$$s_i^- \geq 0, \quad i = 1, \dots, m$$

$$s_r^+ \geq 0, \quad r = 1, \dots, s$$

بنابراین در روش غیر شعاعی با استفاده از مساله (۷) میزان پسرفت و از طریق مساله (۸) میزان پیشرفت واحدها را به دست می آوریم.

#### ۴ مثال عددی

۱۵ واحد تصمیم گیرنده را با ۲ خروجی و ورودی واحد در نظر بگیرید. مقادیر ورودی و خروجی در جدول (۱) نشان داده شده است.

$DMU_j$	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵
Output 1	۳	۵	۷	۱۲	۱۰	۷	۵	۹	۱۰	۹	۱۱	۸	۱۲	۱۵	۱۴
Output 2	۱۰	۱۲	۷	۴	۱۵	۱۰	۸	۶	۱۰	۲	۱۳	۴	۸	۹	۶
Input	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱

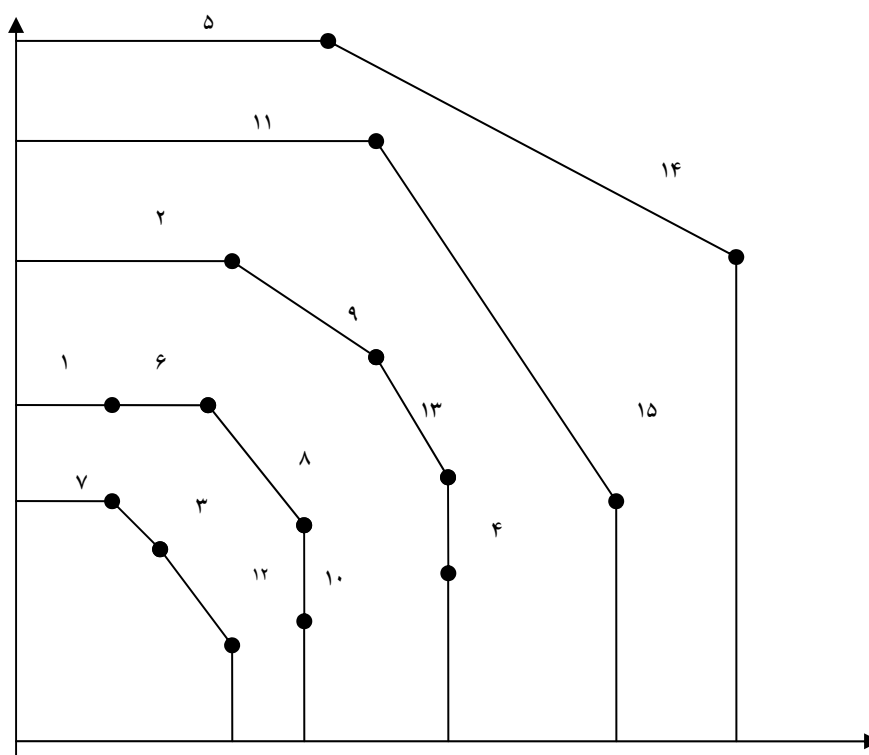
جدول ۱: مقادیر ورودی و خروجی ۱۵ واحد در زمان نخست

پس از گذشت یک دوره زمانی، مقادیر جدید ورودی و خروجی برای این ۱۵ واحد در جدول ۲ نشان داده شده است.

$DMU_j$	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵
Output 1	۴	۵	۵	۸	۱۱	۹	۴	۱۲	۱۴	۱۵	۹	۵	۱۱	۱۳	۱۳
Output 2	۴	۱۰	۸	۱۳	۱۲	۸	۷	۵	۱۰	۸	۵	۵	۹	۷	۱۵
Input	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱	۱

جدول ۲: مقادیر ورودی و خروجی ۱۵ واحد پس از گذشت یک دوره زمانی

لایه های کارآیی متناظر با این ۱۵ واحد در زمان نخست از طریق مدل (۱) در شکل (۲) دیده می شود.



شکل ۲: مرزهای لایه ای از طریق مدل شعاعی



جدول (۳) لایه های کارآیی متناظر با هر واحد را در زمان نخست و میزان شاخص پیشرفت و پسرقت هر واحد را پس از گذشت یک دوره زمانی نسبت به لایه کارآیی متناظر آن در زمان اول از طریق مدل شعاعی نشان می دهد. ستون دوم جدول لایه ی شامل  $DMU_j$  را نشان می دهد، میزان پیشرفت یا پسرقت شعاعی در ستون سوم آمده است.

$DMU_j$	$\in E^l$	$\phi^*$	Status
۱	۴	۰,۵۰۰۰	پسرقت
۲	۳	۰,۸۵۷۱	پسرقت
۳	۵	1.0000	تغیر نمی کند
۴	۳	1.1571	پیشرفت
۵	۱	0.9333	پسرقت
۶	۴	1.0833	پیشرفت
۷	۵	0.8750	پسرقت
۸	۴	1.3333	پیشرفت
۹	۳	1.2000	پیشرفت
۱۰	۴	1.6667	پیشرفت
۱۱	۲	0.6724	پسرقت
۱۲	۵	0.7143	پسرقت
۱۳	۳	1.0000	تغیر نمی کند
۱۴	۱	0.8667	پسرقت
۱۵	۲	1.1724	پیشرفت

جدول ۳: پیشرفت و پسرقت با مدل شعاعی

جدول (۴) لایه های کارآیی هر واحد را در زمان نخست و میزان پیشرفت و یا پسرقت هر واحد را پس از گذشت یک دوره زمانی نسبت به لایه کارآیی متناظر هر واحد در زمان نخست از طریق مدل غیرشعاعی  $SBM$  نشان می دهد. ستون دوم جدول لایه ی شامل  $DMU_j$  را نشان می دهد، میزان پیشرفت یا پسرقت غیر شعاعی در ستون سوم آمده است.

$DMU_j$	$\in E^l$	$\tau^*$	Status
۱	۵	0.1250	پسرقت
۲	۳	0.5000	پسرقت
۳	۶	1.0000	تغیر نمی کند
۴	۴	0.7967*	پیشرفت
۵	۱	0.9750*	پسرقت
۶	۴	0.6250	پیشرفت
۷	۶	0.9792*	پسرقت
۸	۵	0.7885*	پیشرفت
۹	۳	0.0323*	پیشرفت
۱۰	۶	0.0889	پیشرفت
۱۱	۲	0.7500	پسرقت
۱۲	۷	0.7143	پسرقت
۱۳	۳	1.0000	تغیر نمی کند
۱۴	۱	0.6857	پسرقت
۱۵	۲	0.7778*	پیشرفت

جدول ۴: پیشرفت و پسرقت با مدل غیر شعاعی

## ۵ نتیجه گیری

تون در سال ۲۰۰۲ لایه بندی مرزهای کارآیی را از طریق مدل شعاعی مطرح نمود، سپس سیفورد و زو در سال ۲۰۰۳ میزان پیشروی و پسروی واحدها را با استفاده از مرزهای لایه ای و از طریق مدل شعاعی مطرح نمودند. در این مقاله میزان پیشرفت و یا پسرفت واحدها در یک دوره زمانی مطرح نمودیم. به این صورت که ابتدا در زمان نخست مرزهای لایه ای را از طریق مدل غیر شعاعی به دست آورده و سپس میزان پیشرفت و یا پسرفت هر واحد را پس از گذشت یک دوره زمانی از طریق مدل های مطرح شده نسبت به لایه کارآیی متناظرش در مرحله قبل به دست آوردیم.

## منابع

- [1] Charnes A., Cooper W. W. and Rhodes E. Measuring the efficiency of decision making units. *European Journal of Operational Research*. 1978, 2, 429-444.
- [2] Tone K. A slack-based measure of efficiency in data envelopment analysis. *European Journal of Operational Research*. 2002, 130, 498-509.
- [3] Tone K. A slack-based measure of super-efficiency in data envelopment analysis. *European journal of Operational Research*. 2002, 143, 32-41.
- [4] Seiford L.M. and Zhu J. Context-dependent data envelopment analysis measuring attractiveness and progress. *OMEGA*, 2003, 31, 397-408.
- [5] Morita H., Hirokawa K. and Zhu J. A slack-based measure of efficiency in Context-dependent data envelopment analysis. *OMEGA*, 2005, 33, 357-362.
- [6] Charnes A. and Cooper W. W. Programming with linear fractional functional. *Naval Research Logistics Quarterly*, 1962, 15, 333-334.