

به کارگیری مبدل SEPIC و سیستم ردیاب حداکثر توان (MPPT) در

سیستم های خودشیدی منفصل از شبکه

محمد رضا شیرین آبادی^۱، علی ملکیان^۲، مهران معانی فر^۳

Applying SEPIC converter and Maximum Power Point Tracking(MPPT) in off grid solar systems

M.Shirinabay , A.malekian , M.maanifar

Email: m.shirinabady@gmail.com , malekianmst@gmail.com

حکیم

امروزه با توجه به فنا پذیری منابع سوخت فسیلی و مسایل آلودگی محیط زیست، تحقیق در مورد منابع انرژی جایگزین جهت تولید انرژی الکتریسیته بسیار مورد توجه قرار گرفته است. از بهترین منابع انرژی جایگزین می‌توان به انرژی خورشیدی اشاره نمود که در کاربرد آن حداقل دو نوع مدار واسطه مورد نیاز است. اولاً مداری که سلول خورشیدی را در نقطه کار توان ماکریزم قرار دهد. ثانیاً مدار مبدل که بین سلول و بار قرار گرفته و جهت تبدیل سطح ولتاژ و تنظیم ولتاژ مطرح می‌شود. این مجموعه می‌تواند از نوع متصل به شبکه و یا منفصل از شبکه باشد. هدف اصلی در این بحث معرفی سلولهای خورشیدی و اتصال آنها به مبدل DC-DC افزاینده و استفاده از سیستم کنترلی بر مبنای الگوریتم P&O برای بهبود عملکرد سیستم و حصول حداکثر توان از پنل خورشیدی می‌باشد.

کلمات کلیدی

كلمات كليدي : سلول خورشيدی - مبدل DC/DC - الگوریتم P&O - ردیابی نقطه حداکثر توان

٤٩٣

با توسعه صنعتی جهان و تقاضای روز افزون انرژی از یک سو و محدود بودن و لزوم حفظ منابع سوخت های فسیلی برای نسل های آینده و جلوگیری از خسارات زیست محیطی ناشی از سوختن آنها از دیگر سوی، راهی جز روی آوردن به استفاده از انرژی های تجدید پذیر را باقی نگذاشته است. در این زمینه در سالهای اخیر انرژی خورشیدی و سیستم های فتوولتائیک به عنوان منبع انرژی سبز، با توجه به سادگی نصب، عدم انتشار گازهای گلخانه ای و همچنین طوا، عمر نسبتاً بالا، آنها (حدود ۲۰ - ۲۵ سال)، بیشتر مورد توجه بوده اند.

بدلیل مشخصه‌ی غیر خطی توان - ولتاژ آرایه خورشیدی در ولتاژی خاص، می‌توان حداکثر توان را از آرایه دریافت کرد. با تغییر تابش و دمای سلول‌های مازول PV، این منحنی‌ها نیز به تبع آن تغییر می‌کنند، یعنی انرژی خروجی مازول PV، به ازای ولتاژ و جریان مختلف می‌تواند تغییر کند [1]، [2]. در عین حال فقط یک نقطه‌ی توان حداکثر (MPP) برای مازول وجود دارد که در این نقطه حداکثر توان به بار تزریق می‌شود. بنابراین ضروری به نظر می‌رسد که برای افزایش کارآیی سیستم PV مربوطه، توان حصولی از مازول PV در هر لحظه، در مقدار حداکثر خود باشد. این کار با استفاده از سیستم کنترلی ردیاب نقطه‌ی حداکثر توان (MPPT) انجام می‌گیرد [3]. دراین تحقیق

^۱سازمان آموزش فنی و حرفه ای کشور - مرکز شماره ۳ استان آذربایجان شرقی

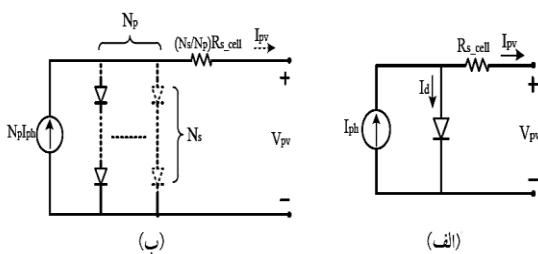
² گروه ماشین سازی تبریز (MST) و دانشگاه جامع علمی کاربردی استان آذربایجان شرقی واحد ماشین سازی تبریز

³دانشگاه محقق اردبیلی-دانشکده برق

ابتدا یک سلول خورشیدی در نرم افزار متلب مدل سازی شده و پارامترهای تابش و دما به عنوان متغیرهای ورودی سلول خورشیدی در نظر گرفته می شود و سپس مبدل DC-DC افاینده - کاهنده SEPIC به منظور کاهش ریپل جریان ورودی پیشنهاد خواهد شد. سیستم کنترلی بر مبنای الگوریتم P&O برای دست گیری به توان حداکثر پیشنهاد شده و مورد بررسی قرار خواهد گرفت.

۱. مدل سازی مژول فتوولتائیک

یکی از رایج ترین مدل هایی که برای مژول فتوولتائیک مورد استفاده قرار می گیرد، [4] مدار شکل ۱(الف) ، معادل با یک سلول خورشیدی می باشد. با توجه به اینکه در شبیه سازی ها و معادل سازی ها با مژول PV که متشکل از چندین سلول سری (N_s) و موازی (N_p) است سروکار خواهیم داشت، بایستی معادلات مژول PV را بدست آوریم. برای مژول PV مدار معادل به صورت شکل ۱(ب) خواهد بود.



شکل ۱ - (الف) سلول PV (ب) مژول PV

لازم به ذکر است که اغلب تولید کنندگان مژول PV ، به دلیل جریان نسبتاً بالای تولیدی توسط هر سلول N_p را برابر ۱ در نظر گرفته و مقدار N_s را به صورت استاندارد ۳۶ یا ۷۲ در نظر می گیرند، یعنی تعداد ۳۶ یا ۷۲ سلول PV را بصورت سری به هم متصل کرده و مژول مورد نظر را تولید می کنند. منبع جریان، جریان فتوکارن特 ، I_{ph} را که معادل جریان تولیدی اثر فتوالکتریک بوده و با تابش خورشیدی، G رابطه مستقیم دارد، تولید می کند. طبق قانون جریان کیرشهف داریم:

$$I_{pv} = N_p I_{ph} - N_p I_d \quad (1)$$

جریان دیود برای یک سلول I_d برابر است با:

$$I_d = I_0 \left(e^{\frac{q(V_{pv} + R_{s_cell} I_{pv})}{N_p A K T}} - 1 \right) \quad (2)$$

با فرض:

$$R_{s_mod} = R_{s_cell} \frac{N_s}{N_p} \quad (3)$$

و با استفاده از (۲) و (۳) می توان نوشت:

$$I_{pv} = N_p I_{ph} - N_p I_0 \left(e^{\frac{q(V_{pv} + R_{s_mod} I_{pv})}{N_s A K T}} - 1 \right) \quad (4)$$

در رابطه ای (۴) داریم :

بیانگر جریان فتوکارن特 یعنی اثر برخورد فوتون ها به صفحه سلول بر حسب آمپر ، I_o جریان اشباع معکوس دیود I_{ph} بار الکتریکی منفی با مقدار ثابت $1.602 \times 10^{-19} \text{ C}$ ، ثابت بولتزمن با مقدار ثابت $1.381 \times 10^{-23} \frac{\text{J}}{\text{K}}$ ضریب ایده آلی دیود ، T درجه ای حرارت اتصال مژول بر حسب کلوین و V_{pv} و I_{pv} هم به ترتیب ولتاژ و جریان خروجی مژول PV می باشند.

برای جریان I_{ph} می توان نوشت :

$$I_{ph} = [I_{scr_cell} + k_i (T - T_r)] \frac{G}{G_r} \quad (5)$$



دین های امر و پرس و پیون در سوم و معاوری

در این رابطه ، I_{scr_cell} جریان اتصال کوتاه سلول می باشد [5] و [6]. بنابراین برای پیدا کردن معادل آن برای یک مژول PV از رابطه زیر استفاده می کنیم :

$$I_{scr_cell} = I_{scr_mod} \times \frac{1}{N_p} \quad (6)$$

مقدار جریان اتصال کوتاه مژول، I_{scr_mod} به همراه ضریب حرارتی جریان اتصال کوتاه ، $\left(\frac{A}{C}\right) k_i$ در کاتالوگ مژول PV

مورد نظر داده می شود. مقادیر Tr و Gr به ترتیب دما و تابش مرجع (معمولًا $Tr = 298k$ و $Gr = 1000 \frac{W}{m^2}$) بر

حسب کلوین و $\frac{W}{m^2}$ می باشند.

دومین پارامتری که نیاز به محاسبه دارد جریان اشباع معکوس دیود در دمای دلخواه T یعنی I_0 می باشد:

$$I_0 = I_{rs} \left(\frac{T}{T_r} \right)^3 e^{\frac{qE_g}{qV_{oc}^{mod}} \left(\frac{1}{T_r} - \frac{1}{T} \right)} \quad (7)$$

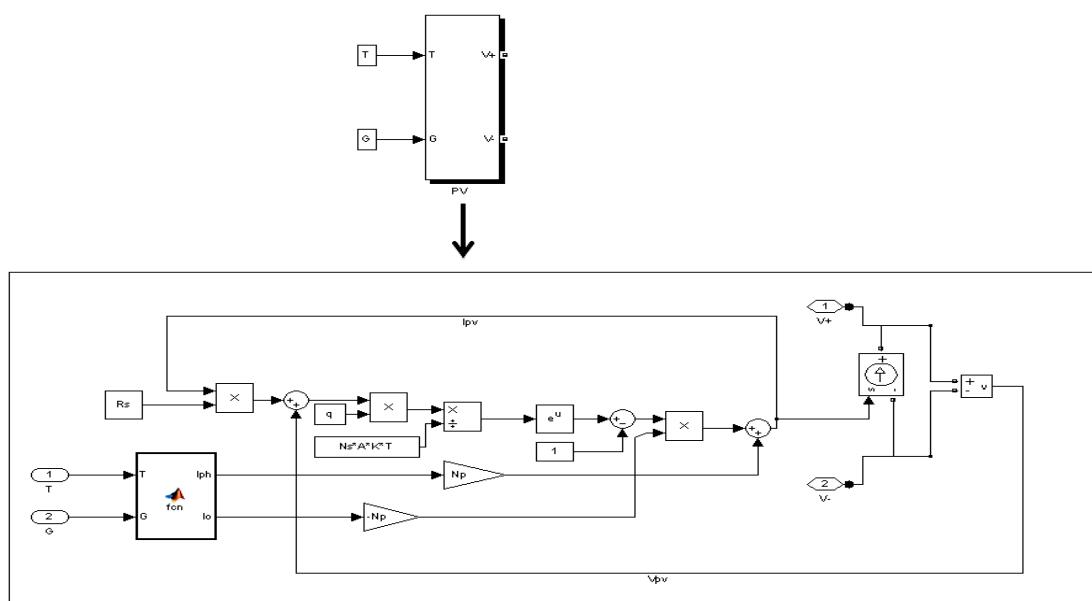
در رابطه (7)، E_g انرژی باند گپ برای سلول PV در دمای دلخواه T می باشد که از رابطه زیر بدست می آید:

$$E_g = [1 - 0.0002677(T - Tr)] E_{gr} \quad (8)$$

مقدار E_{gr} برای سلول PV برابر $E_{gr} = 1.121 ev$ می باشد [3] و [6] و [7] پارامتر مهم بعدی در رابطه (7) مقدار جریان I_{rs} بوده که از رابطه زیر قابل محاسبه می باشد:

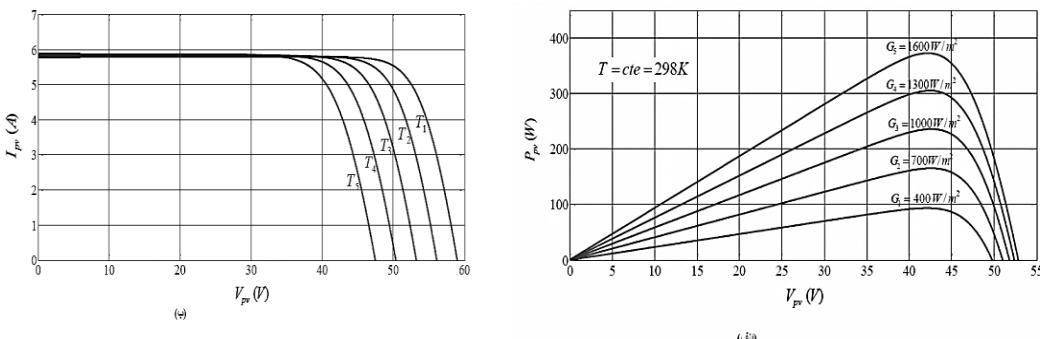
$$I_{rs} = \frac{I_{scr_mod}}{qV_{oc}^{mod}} \quad (9)$$

ماژول PV انتخاب شده برای شبیه سازی مدل VBHN235SE10 شرکت پاناسونیک ساخت سال ۲۰۱۲ می باشد [8]. همانند آنچه در شکل ۲ ملاحظه می کنید، معادلات مربوط به جریان های فتوکارنٹ و اشباع معکوس دیود در نرم افزار Matlab/SIMULINK نوشته شده و خروجی مژول فتوولتائیک را دریافت شده است.



شکل ۲- مدل کامل مژول PV

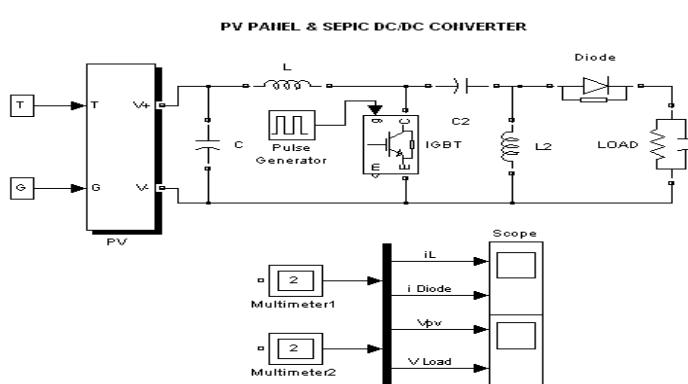
برای تست عملکرد مازول PV پس از تعیین تابش و دمای اختیاری، یک منبع ولتاژ وابسته با شکل موج ورودی شبیه به دوسر $V_{pv} + V_{pv}$ - وصل شده و پس از اندازه گیری مقادیر جریان و ولتاژ PV، منحنی PV، منحنی I_{pv} مربوطه رسم شده اند (شکل شماره ۳).



شکل ۳- منحنی مشخصه های مازول PV (الف) منحنی $V-I$ به ازای تابش متغیر و دمای ثابت (ب) منحنی $P-V$ به ازای تابش ثابت و دمای متغیر

۲. مبدل SEPIC متصل به پنل PV

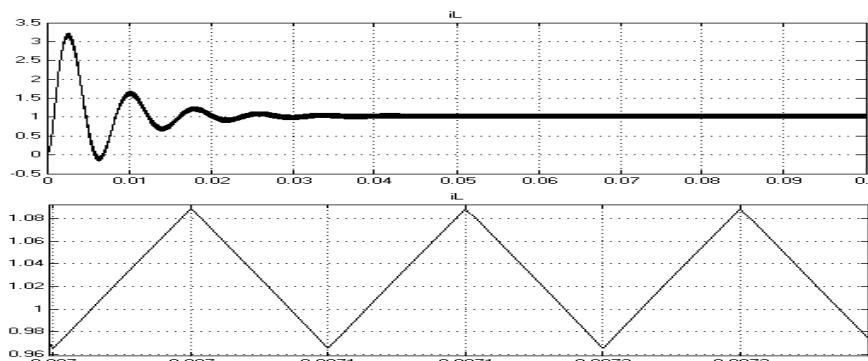
مبدل SEPIC یک مبدل DC-DC است که یک ولتاژ خروجی ثابت شده مثبت را از ولتاژ ورودی تولید می کند که می تواند از یک مقدار حداقل تا یک مقدار حداکثر تغییر نماید. مبدل SEPIC در دو مد کاری مختلف می تواند کار کند: حالت هدایت پیوسته (CCM) و حالت هدایت گستته (DCM). در این تحقیق مد کاری CCM مد نظر می باشد. خروجی رگولاتور SEPIC توسط کنترل سیکل کاری سوئیچ (D)، کنترل می شود که به راحتی از رابطه $V_{out} = \frac{DV_{in}}{1-D}$ بدست می آید [9]. مدار پیشنهادی برای مبدل SEPIC در شکل شماره ۴ نشان داده شده است :



شکل ۴- مبدل SEPIC متصل به مازول PV

باتوجه به اینکه خروجی بلوک PV از منبع جریان کنترل شده گرفته شده است، لذا نمی تواند بصورت سری با سلف بلوک مبدل متصل گردد لذا برای حل این مشکل خازن C با ظرفیت بزرگ بصورت موازی با دو بلوک قرار گرفته است. برای فعال کردن سوئیچ مبدل SEPIC از یک پالس مربعی با فرکانس ۱۰ KH استفاده شده است. مقدار مقاومت بار برابر 50Ω و مقدار ظرفیت خازن موجود در بار مقدار $25\mu F$ میکرو فاراد انتخاب شده است.

شکل موج جریان ورودی برای حالتی که جریان بار پیوسته است در شکل شماره ۵ نشان داده است :



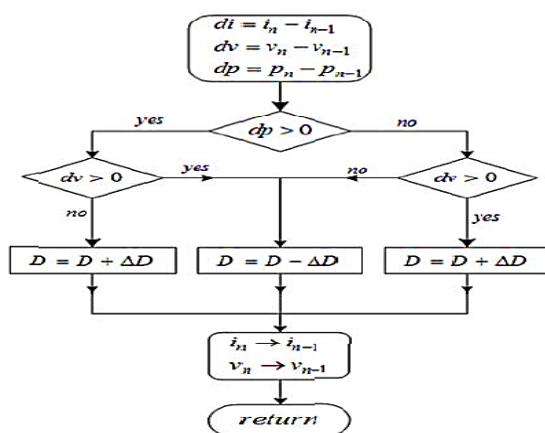
شکل ۵- شکل موج جریان ورودی مبدل SEPIC متصل به پنل PV

در کاربردهای PV برای ما مطلوب است که جریان سلف کمترین ریپل را داشته تا منحنی توان پنل خورشیدی در حداقل مقدار خود قرار داشته باشد همانطور که در شکل ۶ مشاهده می نمایید جریان سلف در زمان t_1 از I_1 (مقدار اولیه) به I_2 (مقدار ثانویه) بصورت خطی افزایش می یابد و جریان سلف بصورت خطی در زمان t_2 از I_2 به I_1 نزول می کند که: $\Delta I = I_2 - I_1$ جریان ریپل پیک تا پیک سلف L می باشد [7] و [8]، که در این مبدل برابر است $\Delta I = 0.1041$ با: $0.1041 = 0.985 - 1.0891$

به عنوان یک نتیجه می توان گفت که مبدل SEPIC پیشنهاد شده که در حقیقت از اضافه کردن یک شبکه LC به مبدل BOOST بوجود آمده است که برای کاهش ریپل جریان ورودی می باشد. مبدل پیشنهادی، وظیفه‌ی رديابي حداکثر توان قابل حصول از پنل PV و قفل بر روی آن را بر عهده خواهد داشت [8] و [9] و [10].

۳. الگوريتم رديابي حداکثر توان P&O

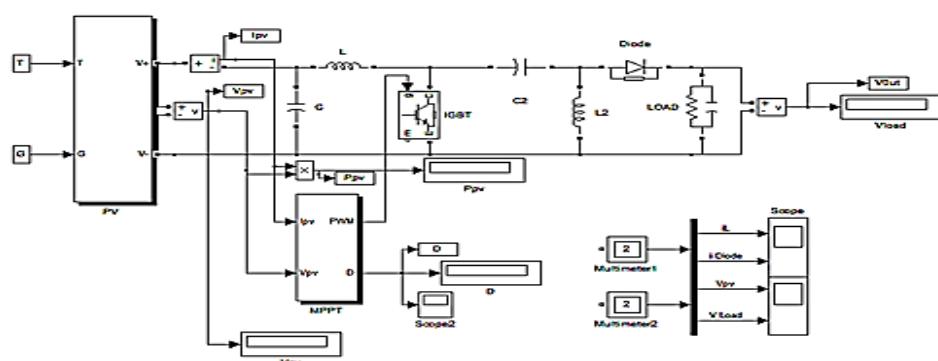
اساس کار اين الگوريتم بر مقاييسه تغييرات توان و ولتاژ استوار است، [5]. در شکل شماره ۶ فلوچارت اين الگوريتم آورده شده است :



شکل ۶- فلوچارت الگوريتم P&O

در ساختار پیشنهادی برای کلید زنی سوئیچ مبدل DC-DC از روش مدولاسیون پهنهای پالس (PWM) استفاده شده است، ولتاژ و جریان اندازه گیری شده از مازول PV، به بلوک مربوط به الگوريتم رديابي اعمال می شود. خروجی بلوک الگوريتم رديابي مقدار Duty cycle (D) می باشد، که به عنوان سیکل کاري مبدل به بلوک PWM اعمال شده و در نهايیت فرمان مناسب به سوئیچ مبدل اعمال می شود.

مدل نهایی مازول PV متصل به مبدل DC-DC به همراه سیستم کنترلی به منظور دستیابی به حداکثر توان در شکل شماره ۷ نشان داده شده است:

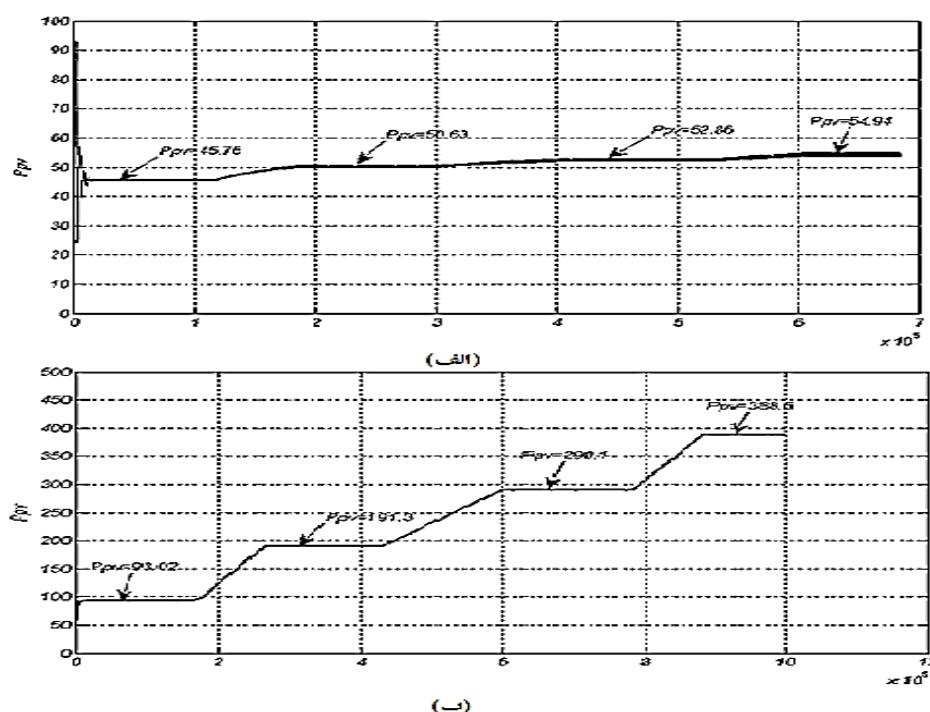


شکل ۷- مازول PV متصل به مبدل DC-DC به همراه سیستم کنترلی MPPT

۱۰.۳ نتایج شبیه سازی سیستم کنترلی MPPT به ازای تابش متغیر و دمای ثابت

در این مرحله سیستم را تحت تابش های متغیر قرار می دهیم ، برای این منظور ابتدا بدون بلوک MPPT و فقط اتصال مستقیم پنل PV به مبدل DC-DC عملکرد توان(P_{pv}) و ولتاژ (V_{pv}) خروجی پنل PV تحت تابش $G = 1600 \frac{W}{m^2}$ در دمای $T=298K$ در نظر می گیریم وبار دیگر با اتصال بلوک MPPT نتایج را بدست می آوریم.

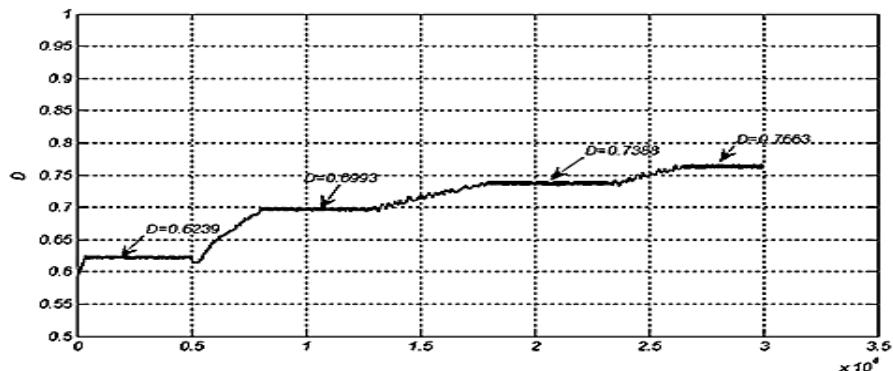
شکل موج های مربوط به توان و ولتاژ این سیستم در شکل شماره ۸ آورده شده است:



شکل ۸- (الف) توان خروجی مازول PV متصل به مبدل DC-DC بدون بلوک MPPT

(ب) توان خروجی مازول PV متصل به مبدل DC-DC و بلوک MPPT

تغییرات سیکل کاری تولیدی توسط بلوک MPPT به منظور دستیابی به حداکثر توان در شکل شماره ۹ نشان داده شده است:

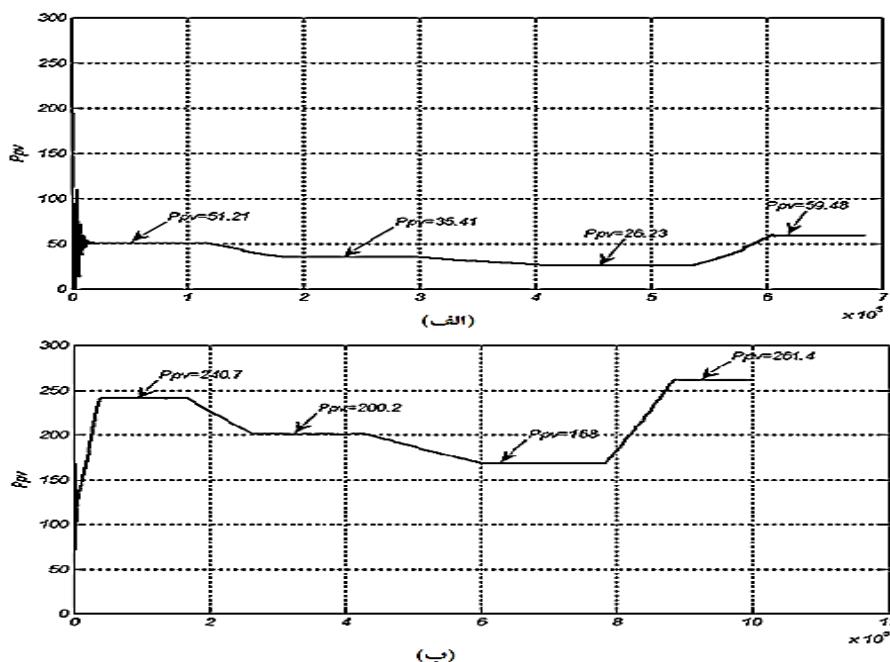


شکل ۹- تغییرات سیکل کاری تولیدی توسط بلوک MPPT به ازای تابش متغیر و دمای ثابت

۲.۳ نتایج شبیه سازی سیستم کنترلی MPPT به ازای دمای متغیر و تابش ثابت

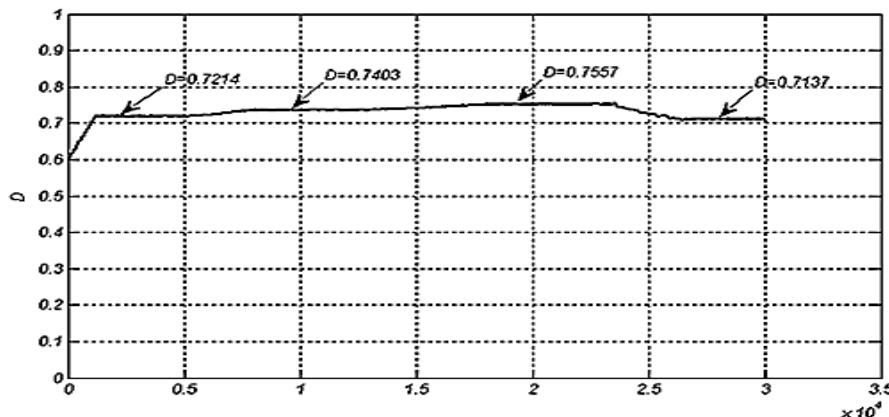
شکل موج های خروجی پنل PV به ازای دما های متغیر و تابش ثابت $G=1000 \frac{W}{m^2}$ آورده شده است. برای این منظور ابتدا بدون بلوک MPPT و فقط اتصال مستقیم پنل PV به مبدل DC-DC عملکرد توان (P_{pv}) و ولتاژ (V_{pv}) خروجی پنل PV تحت دماهای $T=290K$ و $T=315K$ و $T=330K$ در نظر می گیریم و بار دیگر با اتصال بلوک MPPT نتایج را بدست می آوریم.

شکل موج های مربوط به توان و ولتاژ این سیستم در شکل شماره ۱۰ آورده شده است:



شکل ۱۰- (الف) توان خروجی مازول PV متصل به مبدل DC-DC بدون بلوک MPPT
(ب) توان خروجی مازول PV متصل به مبدل DC-DC و بلوک MPPT

تغییرات سیکل کاری تولیدی توسط بلوک MPPT به منظور دستیابی به حداکثر توان در شکل شماره ۱۱ نشان داده شده است:



شکل ۱۱- تغییرات سیکل کاری تولیدی توسط بلوک MPPT به ازای دمای متغیر و تابش ثابت

نتیجه گیری

برای بکارگیری پنل خورشیدی بصورت منفصل از شبکه نیاز به دو مدار واسط وجود دارد: مبدل DC-DC و بلوک ردیاب حداکثر توان. نتایج حاصل از شبیه سازی نشان داد مبدل SEPIC پیشنهادی دارای ریپل جریان ورودی پایین و بهره بالا می باشد. و سیستم کنترلی پیشنهادی مبتنی بر الگوریتم P&O برای دو حالت تابش متغیر و دمای ثابت، و دمای متغیر و تابش ثابت، با تغییر سیکل کاری مبدل با سرعت و دقت بالایی عمل ردیابی حداکثر توان را انجام می دهد و بدین ترتیب حداکثر توان از پنل خورشیدی به بار منتقل می شود.

منابع و مراجع

- [1] D. Jc Mac Kay 2009, *Sustainable Energy with out the Hot Air*.UIT Cambridge ,England.
- [2] R.B.Darla 2007, *Development of maximum power point tracker for PV panel using SEPIC converter*, Tele communications Energy Conference, sept.30-oct.4.
- [3] T.Tafticht, K.Agbossou, M.L.Doumbia and A.Cheriti 2008, *An Improved Maximum Power Point Tracking Method for Photovoltaic Systems*, Renewable Energy, 1508-1516.
- [4] S.Poshtkouhi,V.Palaniappan and M.Fard, O.Trescases 2012, *IEEE Transactions on Power Electronics*, Vol. 27, 4656-4666
- [5] G.Walker 2001, *Evaluating MPPT converter topologies using a matlab PV model*, J. Elect. Electron. Eng., Vol. 21, 45–55.
- [6] W. DeSoto, S.A.Klein and W.A.Beckman 2006, *Improvement and Validation of a model for photovoltaic Array Performance*, Elsevier Solar Energy, Vol.80,No.1, 78-88.
- [7] . H.L. Tsai, Ci-Siang Tu and Yi-Jie Su 2008, *Development of Generalized Photovoltaic Model Using Matlab/Simulink*, The World Congress on Engineering and Computer Science ,USA , 22-24 October.
- [8] Panasonic 2012, VBHN235SE10 specifications of photovoltaic module, data released, Mar.9.
- [9] K.Singh, A.N.Tiwari and K.P.Singh 2012, *Performance Analysis of Modified SEPIC Converter with Low Input Voltage* ,IJECT, Vol.3,ISSUE1,ISSN: 2230-7109.
- [10] S.A.KH.MozaffariNiapoure, S.Danyali, M.B.B.Sharifian, M.R.Feyzi 2011, *Brushless DC Motor Drives Supplied by PV Power System Based on Z-Source Inverter and FL-IC MPPT Controller* ,Energy Conversion and Management, Vol.52, Issues8-9,Pages 3043-3059.